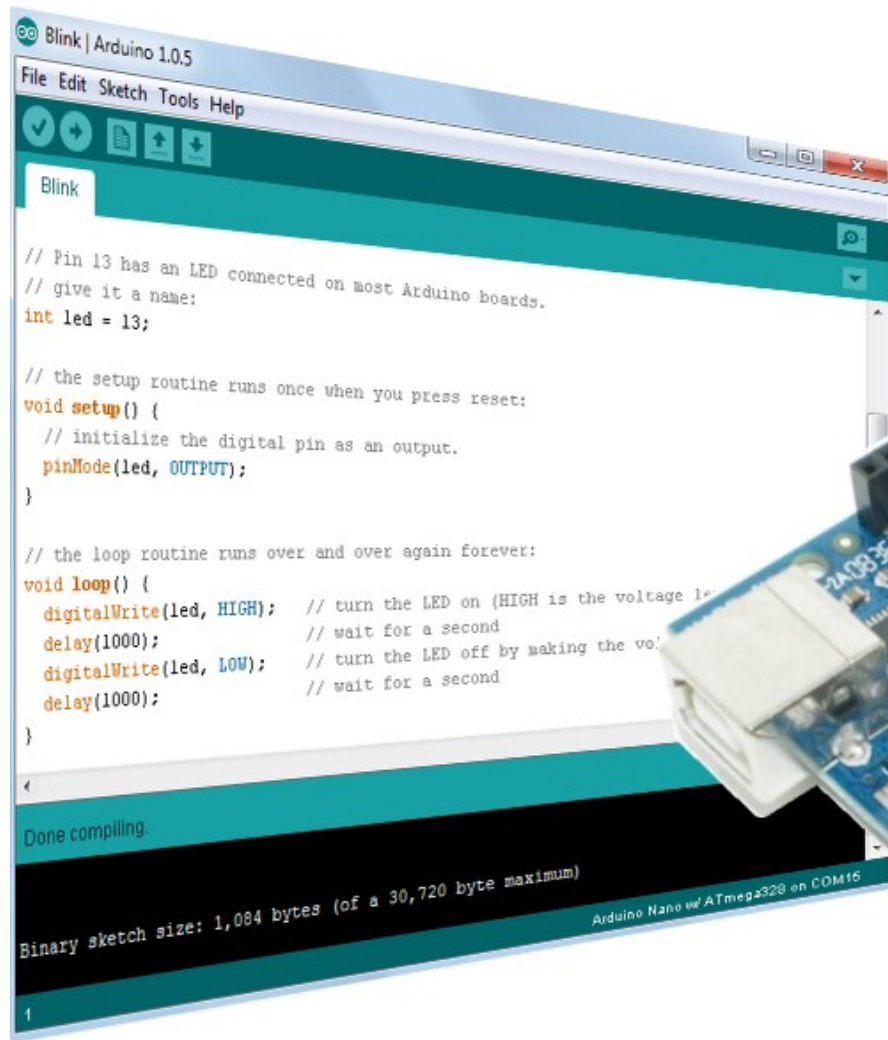


Bevezetés az elektronikába

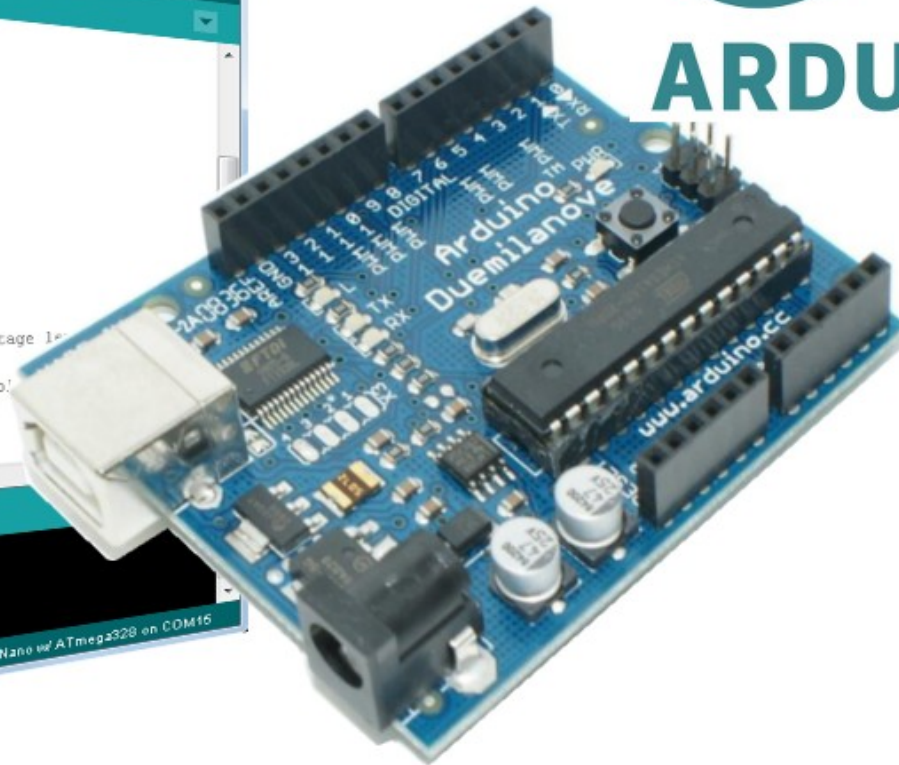


```
Blink | Arduino 1.0.5
File Edit Sketch Tools Help
Blink
// Pin 13 has an LED connected on most Arduino boards.
// give it a name:
int led = 13;

// the setup routine runs once when you press reset:
void setup() {
  // initialize the digital pin as an output.
  pinMode(led, OUTPUT);
}

// the loop routine runs over and over again forever:
void loop() {
  digitalWrite(led, HIGH); // turn the LED on (HIGH is the voltage level)
  delay(1000);             // wait for a second
  digitalWrite(led, LOW);  // turn the LED off by making the voltage LOW
  delay(1000);             // wait for a second
}

Done compiling.
Binary sketch size: 1,084 bytes (of a 30,720 byte maximum)
Arduino Nano w/ ATmega328 on COM16
```



11. Arduino programozás – vezérlési szerkezetek, programciklusok szervezése

Vezérlési szerkezetek

A műveletek végrehajtási sorrendjét határozzák meg.

- Utasítások és blokkok
- Feltételes elágazás
 - ❖ **if – else** utasítás
 - ❖ **else – if** utasítás
 - ❖ **switch** utasítás
- Ciklusszervezés
 - ❖ **while** utasítás
 - ❖ **for** utasítás
 - ❖ **do – while** utasítás
- A **break** és **continue** utasítások
- A **goto** utasítás és a **címkék**

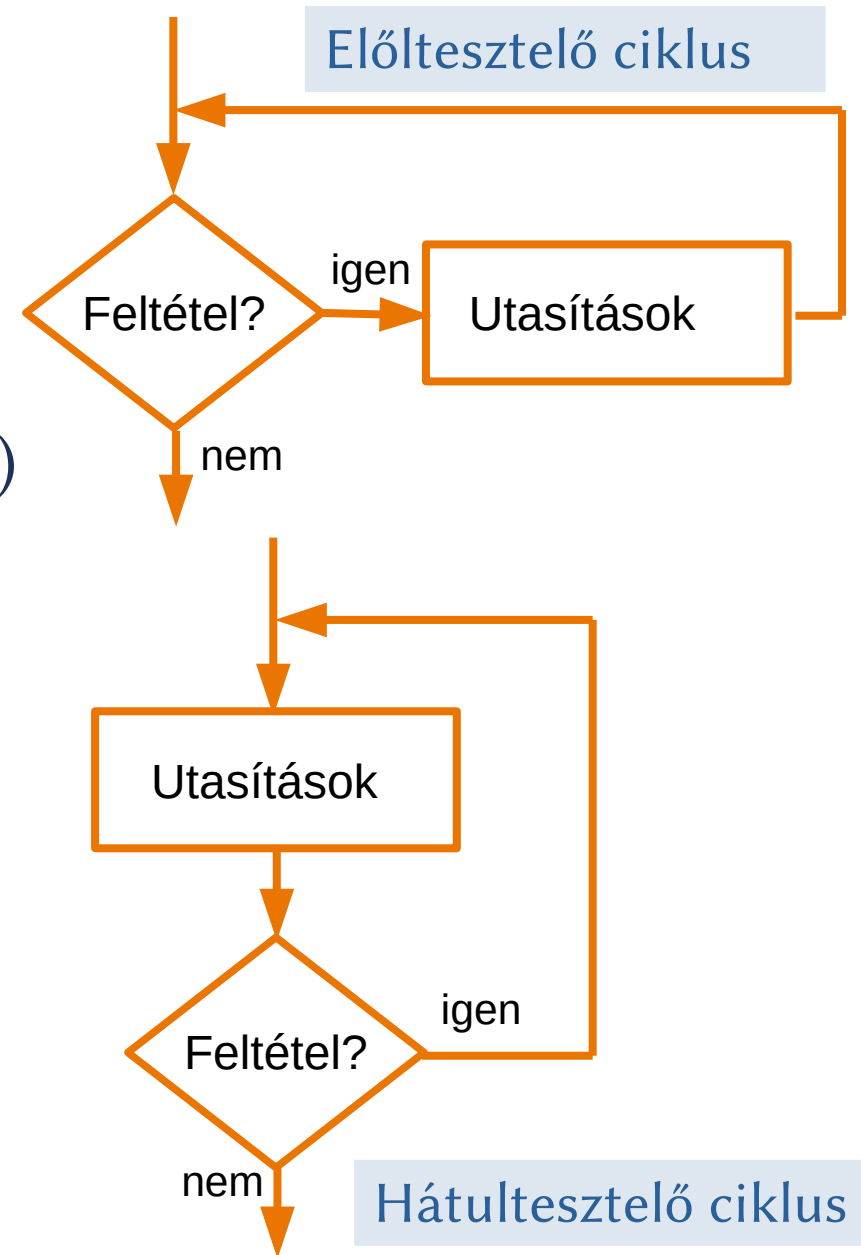


Az előző előadásban tárgyalt vezérlési szerkezetek

Forrás: [BRIAN W. KERNIGHAN – DENNIS M. RITCHIE: A C programozási nyelv, 3. fejezet](#)

Ciklusok szervezése

- Ismétlődő feladatok esetén az utasításainkat „újrahasznosíthatjuk” **ciklusok** szervezésével, amikor egy utasításblokkot többször lefuttatunk
- Nem (csak) végtelen ciklust akarunk, ezért kell bennmaradási (vagy kilépési) **feltétel**
- A feltételt az utasításblokk végrehajtása előtt vagy után is vizsgálhatjuk:
 - ❖ Előtesztelő ciklus: **while, for**
 - ❖ Háttesztelő ciklus: **do ... while**



Ciklusszervezés while utasítással

while (feltétel) utasítás vagy blokk Ha a feltétel igaz, a **while** utasításhoz kapcsolódó utasítás (vagy blokk) végrehajtásra kerül, majd a végrehajtás visszakerül a feltétel kiértékeléséhez. Példák:

```
while(true) { //LED villogtatás végtelen ciklusban
    digitalWrite(LED,!digitalRead(LED)); //LED állapot átbillentése
    delay(500); //500 ms várakozás
}
```

```
while(false) digitalWrite(LED, HIGH); //Sohasem hajtódik végre
```

```
int i = 0;
while (i < 5) { //ötzöri LED villantás
    digitalWrite(LED,HIGH);
    delay(50);
    digitalWrite(LED,LOW);
    delay(500);
    i++; //Ciklusváltozó léptetése (FONTOS!)
}
```

Részletesebben lásd a következő oldalon!

five_ledflash.ino

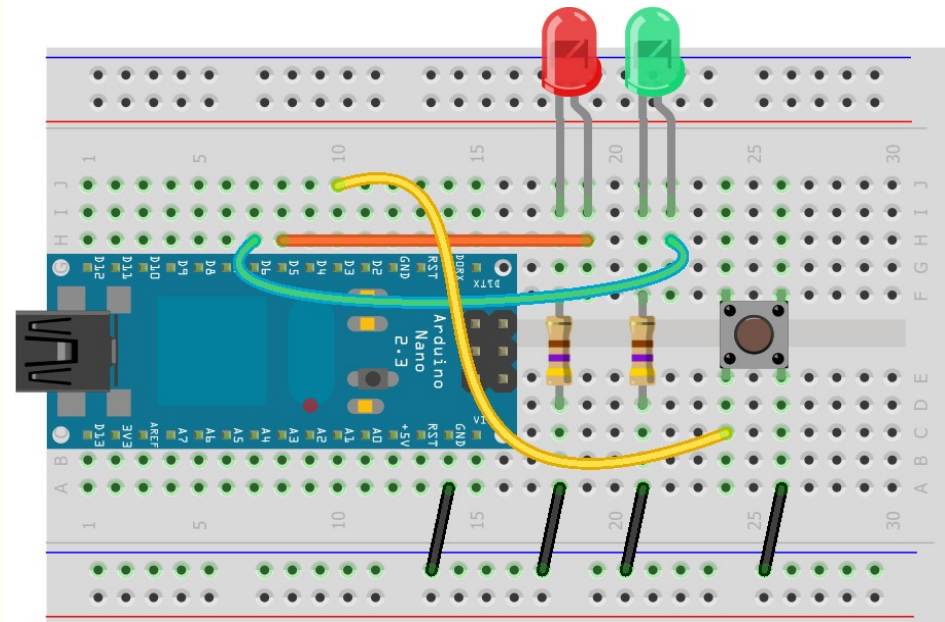
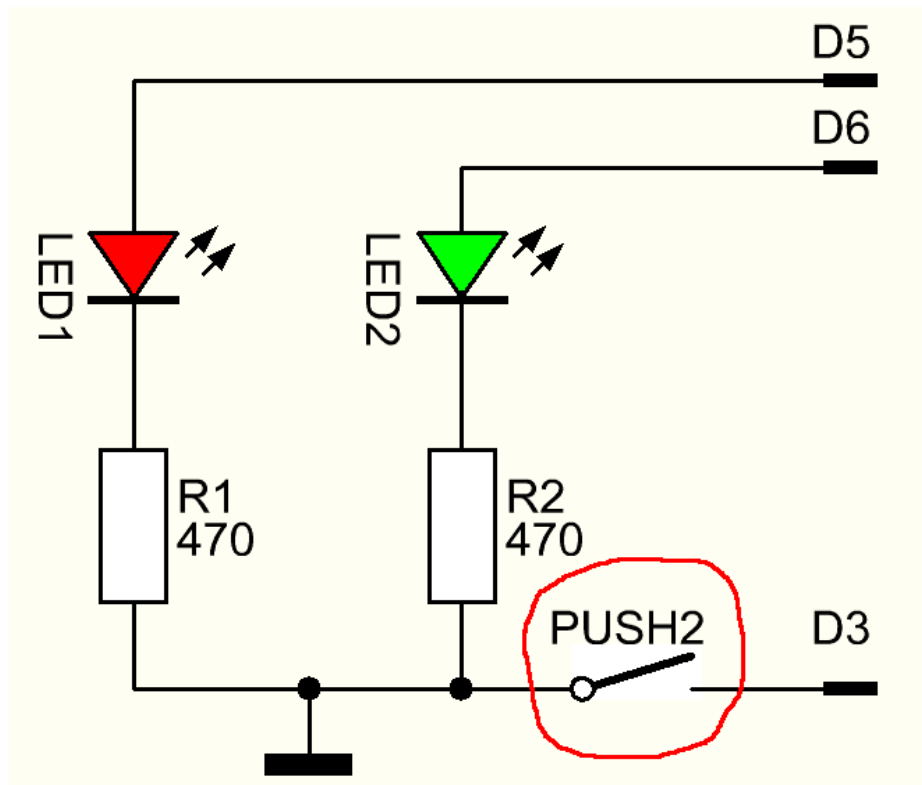
- Villantsunk ötöt a D5 lábra kötött piros LED-del!
- A LED legyen bekapcsolva 50 ms, kikapcsolva 500 ms-ig!

```
#define RED_LED 5 // D5-re van kötve a LED
void setup() {
  pinMode(RED_LED,OUTPUT); // Legyen kimenet
  int i = 0;
  while (i < 5) { // Ötszöri LED villantás
    digitalWrite(RED_LED,HIGH); // Felvillantjuk a LED-et
    delay(50);
    digitalWrite(RED_LED,LOW); // Lekapcsoljuk a LED-et
    delay(500);
    i++; //Ciklusváltozó léptetése (FONTOS!)
  }
}
void loop() {
  // Nincs feladatunk
}
```

A programot a RESET gombbal indíthatjuk újra!

A piros LED kapcsolgatása nyomógommbal

- A múlt órai kapcsolásnál maradunk (a zöld LED-et nem használjuk)
 - ❖ Első (és minden páratlan) lenyomásra a piros LED világítson!
 - ❖ Második (és minden páros) lenyomásra a piros LED ne világítson!
- A nyomógomb állapotváltásaira **while** ciklusokban várakozzunk!



Made with Fritzing.org

ledswitch2.ino

- A **while** utasítást itt arra használjuk, hogy egy esemény (pl. gomblenyomás, vagy felengedés) bekövetkeztére várakozzunk
- Várakozás közben nincs mit tenni, ezért a **while** ciklus törzse üres

```
const int RED_LED = 5;
const int PUSH2 = 3;
boolean led_state = false;           // Kezdetben a LED ki van kapcsolva
void setup() {
    pinMode(RED_LED, OUTPUT);        // Legyen kimenet
    pinMode(PUSH2, INPUT_PULLUP);   // Bemenet belső felhúzással
}

void loop() {
    while(digitalRead(PUSH2));      // Lenyomásra várunk
    led_state = !led_state;         // Állapot átbillentése
    digitalWrite(RED_LED, led_state); // LED állapot aktualizálás
    delay(20);                      // Pergésmentesítő késleltetés
    while(!digitalRead(PUSH2));     // Felengedésre várunk
    delay(20);                      // Pergésmentesítő késleltetés
}
```


Melyik a szimpatikusabb?

```
#define RED_LED 5
#define PUSH2 3
boolean led_state = false;
boolean waitforpress = true;
void setup() {
    pinMode(RED_LED,OUTPUT);
    pinMode(PUSH2,INPUT_PULLUP);
}
void loop() {
    if(waitforpress) {
        if(!digitalRead(PUSH2)) {
            led_state = !led_state;
            digitalWrite(RED_LED, led_state);
            waitforpress = false;
        }
    }
    else {
        if(digitalRead(PUSH2)) {
            waitforpress = true;
        }
    }
    delay(20);
}
```

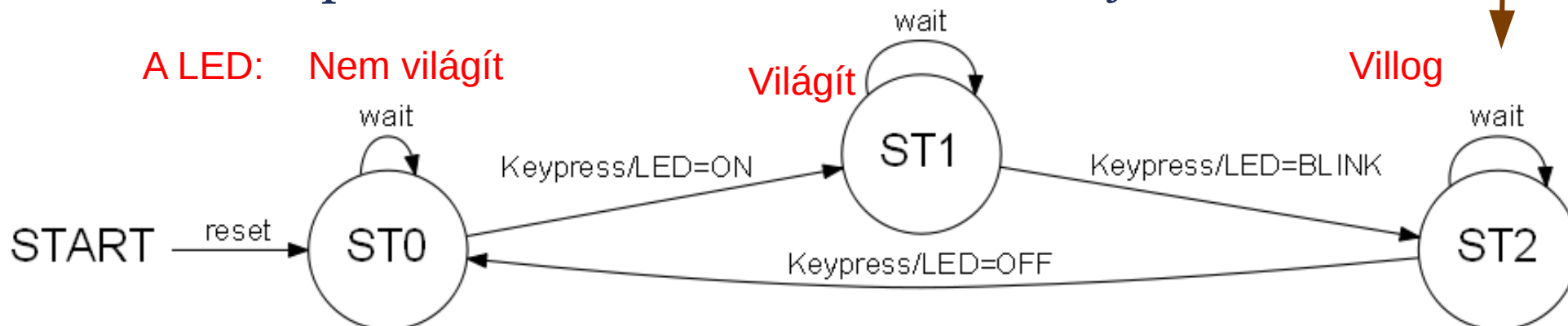
```
#define RED_LED 5
#define PUSH2 3
boolean led_state = false;
void setup() {
    pinMode(RED_LED,OUTPUT);
    pinMode(PUSH2,INPUT_PULLUP);
}
void loop() {
    → while(digitalRead(PUSH2));
        led_state = !led_state;
        digitalWrite(RED_LED, led_state);
        delay(20);
    → while(!digitalRead(PUSH2));
        delay(20);
}
```

A második program egyszerűbb.
Az egyszerűség ára a blokkoló várakozások (**while** utasítások)

led_tristate.ino

Példaprogram, amelyben nem használhatunk blokkoló várakozást a LED villogtatása miatt!

- A piros LED vezérlése nyomógomb segítségével:
 - ❖ első lenyomásra a piros LED világít
 - ❖ második lenyomásra a piros LED villog (kb. 1 Hz)
 - ❖ harmadik lenyomásra a piros LED kialszik
- Minden gombnyomás egy újabb állapotba viszi a LED-et:
 - ❖ 0: A LED nem világít (a kimenet LOW)
 - ❖ 1: A LED folyamatosan világít (a kimenet HIGH)
 - ❖ 2: A LED villog (a kimenet állapotát 500 ms-onként átbillentjük)
- A LED állapotát a **led_state** változóban tároljuk



led_tristate.ino

```
const int RED_LED = 5;           // D5-re van kötve a LED
const int PUSH2 = 3;            // D3-ra van kötve a nyomógomb

// Hardverfüggetlen rész (MSP430 Launchpad kártyán is futtatható!)
boolean waitforpress = true;    // Kezdetben lenyomásra várunk
int led_state = 0;              // Kezdetben a LED ki van kapcsolva
int timecount = 25;            // Villogás félperiódusának ideje
                                // 20 ms egységekben (500 ms = 25*20 ms)

void setup() {
  pinMode(RED_LED, OUTPUT);      // Legyen kimenet
  pinMode(PUSH2, INPUT_PULLUP); // Bemenet belső felhúzással
}
```

Folytatás a következő oldalon ...

A változók szerepe:

waitforpress: a nyomógomb *lenyomás – felengedés* ciklusának nyilvántartására használjuk (true = lenyomásra várunk, false = felengedésre várunk)

led_state: ebben tartjuk nyilván a LED állapotát (0 = nem világít, 1 = világít, 2 = villog)

timecount: a 20 ms-os időszeltek (vissza)számlálója villogtatáskor

led_tristate.ino

```
void loop() {  
  if(waitforpress) { //Ha lenyomásra várunk és  
    if(!digitalRead(PUSH2)) { //Ha lenyomás történt... KEYPRESS  
      if(++led_state > 2) led_state = 0; //Állapot léptetés  
      digitalWrite(REDD_LED, led_state > 0); //LED állapot beállítása  
      waitforpress = false; //Következő stáció: felengedésre várunk  
    }  
  }  
  else { //Ha felengedésre vártunk és  
    if(digitalRead(PUSH2)) { //Ha felengedést észlelünk...  
      waitforpress = true; //Következő stáció: lenyomásra várunk  
    }  
  }  
  delay(20); //pergésmentesítő késleltetés BLINK  
  if(led_state == 2) //Ha villogtatás állapotban vagyunk  
    if(--timecount == 0) { //Ha az eltelt idő 25*20 ms, akkor  
      digitalWrite(REDD_LED, !digitalRead(REDD_LED)); //LED átbillentése  
      timecount = 25; //Következő billentés 25*20 ms múlva...  
    }  
}
```

Adom a magyarázatot...

- A `loop()` függvény törzsében a nyomógombot kezelő állapotgép megegyezik a korábban bemutatott `ledswitch.ino` programmal, csak a gomblenyomáskot végzendő feladat lett más:

```
if(++led_state > 2) led_state = 0;    // Állapot léptetés
digitalWrite(LED_RED, led_state > 0); // LED állapot beállítása
```

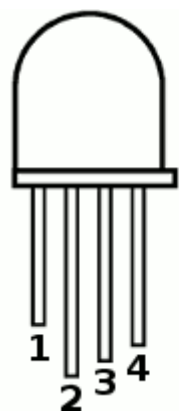
Megnöveljük a számlálót és visszaállítjuk 0-ra, ha túl nagy lett `led_state > 0` logikai kifejezés, **1**: ha `led_state = 1` vagy `2`, **0**: ha `0`

- Villogtatás csak akkor, ha `led_state = 2`
- LED állapot átbillentés, ha `timecount` 1-gyel csökkentve 0-ra fut (természetesen `timecount` értékét vissza kell állítani 25-re!)

```
if(led_state == 2)                //Ha villogtatás állapotban vagyunk
    if(--timecount == 0) {        //Ha az eltelt idő 25*20 ms, akkor
        digitalWrite(LED_RED, !digitalRead(LED_RED)); //LED átbillentése
        timecount = 25;          //Következő billentés 25*20 ms múlva...
    }
```

RGB LED vezérlése

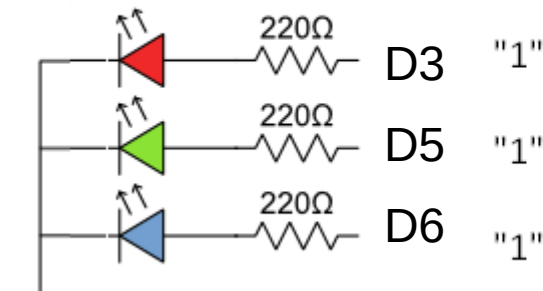
- Az RGB LED három, különböző színű LED, egy tokba zárva (**R**: piros, **G**: zöld, **B**: kék)
- Ügyeljünk rá, hogy közös katódú, vagy közös anódú LED-ünk van! A leghosszabb láb a közös kivezetés.
- A januári kísérleteknél már bevált közös anódú LED-et is használhatjuk, a közös lábnak ekkor a **D4** kimeneten biztosítunk magas szintet, a **D3**, **D5**, **D6** kimeneteket pedig invertáljuk a **!** (NEM) logikai művelettel
- Alkalmazzunk min. 220 Ω -os áramkorlátozó ellenállásokat!



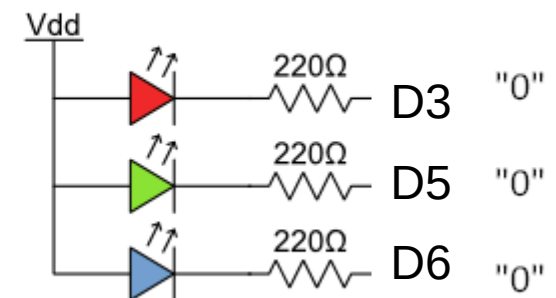
RGB LED
common cathode

- 1: Red (+)
- 2: Ground (-)
- 3: Green (+)
- 4: Blue (+)

Közös katódú



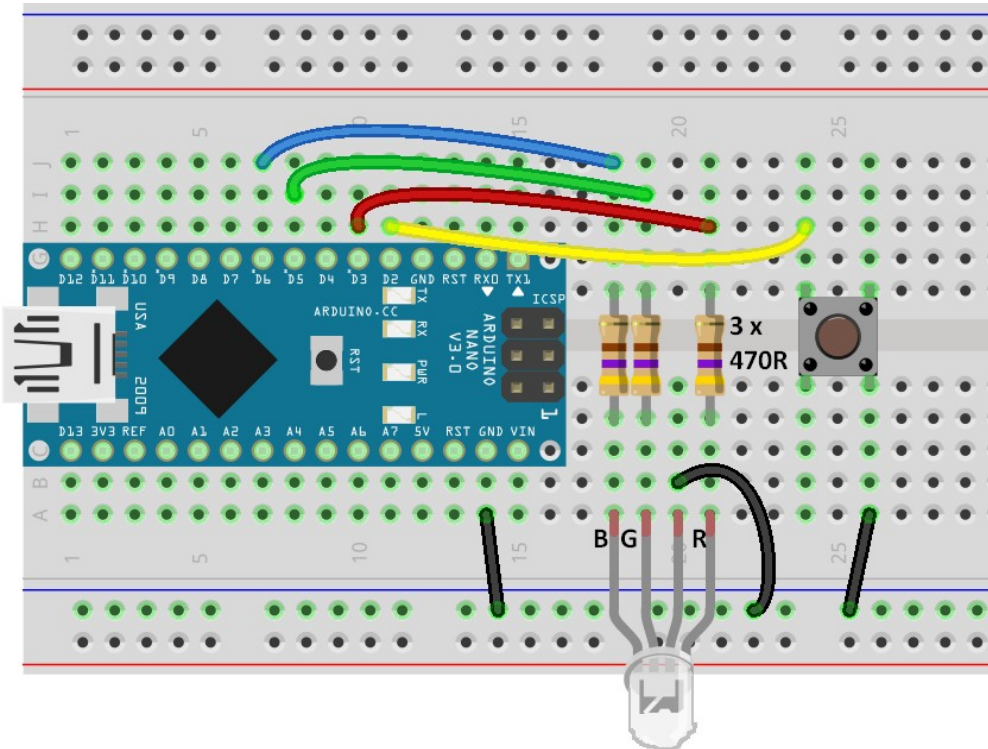
Közös anódú



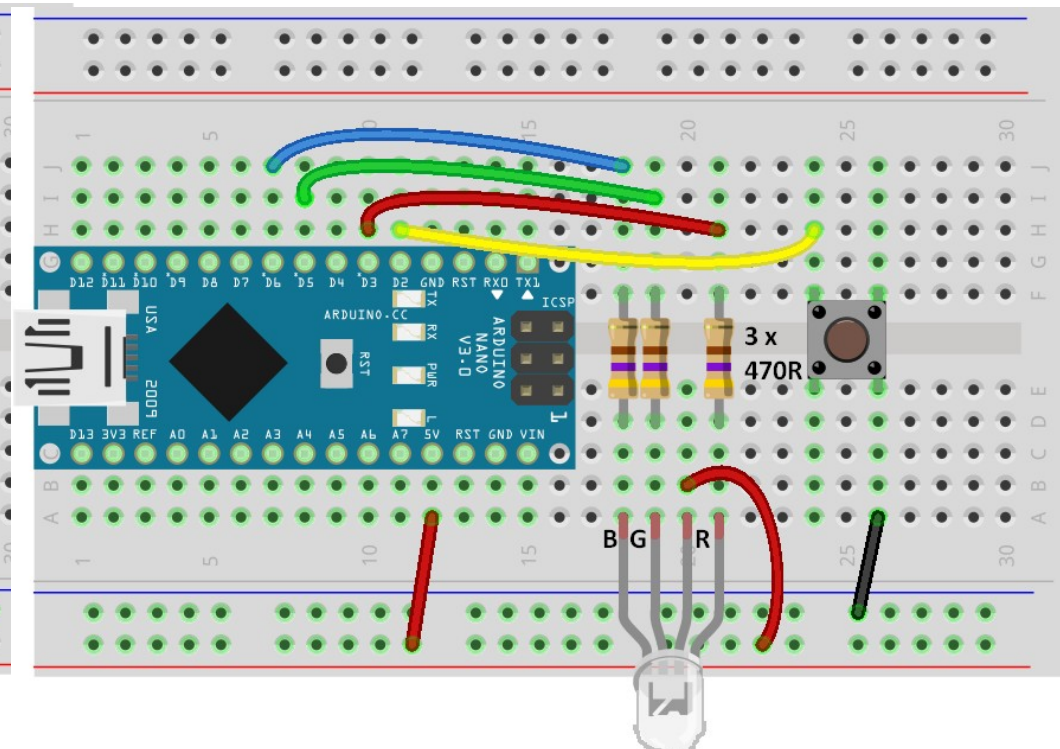
Kapcsolási elrendezés

- A nyomógombra, ami a **D2** lábra csatlakozik, az első példában nem, csak a másodikban lesz szükségünk
- Az alábbi kapcsolásokban $470\ \Omega$ -os ellenállásokat használtunk

Kapcsolás közös katód esetén



Kapcsolás közös anód esetén



RGB_ledblink.ino

```
#define LED_RED      3           // Piros LED
#define LED_ANODE    4           // Közös anód esetén
#define LED_GREEN    5           // Zöld LED
#define LED_BLUE     6           // Kék LED

int color = 0;                  // Számláló

void setup() {
  // Kimenetként inicializáljuk a LED vezérlő lábakat
  pinMode(LED_RED, OUTPUT);
  pinMode(LED_ANODE, OUTPUT); ← // Közös anód esetén
  pinMode(LED_BLUE, OUTPUT);
  pinMode(LED_GREEN, OUTPUT);
  digitalWrite(LED_ANODE, HIGH); ← // Közös anód esetén
}

void loop() {
  digitalWrite(LED_RED, !bitRead(color,0)); // piros LED beállítása
  digitalWrite(LED_GREEN, !bitRead(color,1)); // zöld LED ki
  digitalWrite(LED_BLUE, !bitRead(color,2)); // kék LED ki
  delay(2000); // várunk 2 másodpercig
  color = ++color & 0x07; // Csak 0 - 7-ig számoljon!
}
```

Ebben a programban egyszerűen végiglépünk a sötét, piros, zöld, sárga, kék, magenta, cián és fehér színeken

A negáció csak közös anódú RGB LED esetén kell!

Hogyan működik a számláló?

- A változót `int` típusúnak deklaráltuk, de csak 3 bitjét használjuk
- Léptetéskor eggyel megnöveljük az értékét, majd 7-tel maszkoljuk

```
color = ++color & 0x07;    // & a bitenkénti ÉS művelet
```

A maszkolás miatt 8 helyett 0 lesz az érték: 0000 1000

 AND 0000 0111

 0000 0000

- A színek kijelzéséhez bitekre kell bontani a **color** változót. Ehhez az Arduino nyelv `bitRead(x,n)` függvényt használjuk, ahol **x** a felbontani kívánt szám, **n** pedig a bit sorszáma (0. a legkisebb helyiértékű bit)

❖ Piros szín: `bitRead(color,0)`

❖ Zöld szín: `bitRead(color,1)`

❖ Kék szín: `bitRead(color,2)`

BIT2	BIT1	BIT0
BLUE	GREEN	RED

RGB_ledswitch.ino

- Bonyolítsuk az előző programot azzal, hogy a színváltások egy nyomógomb lenyomásakor történnek!
- Szerencsére a nyomógombot kezelő programmal már rendelkezünk, csak a gomblenyomásakor elvégzendő teendőket kell kicserélni!

```
#define LED_RED      3           // Piros LED
#define LED_ANODE    4           // Közös anód esetén
#define LED_GREEN    5           // Zöld LED
#define LED_BLUE     6           // Kék LED
#define PUSH2        2           // Nyomógomb
//színkód (0..7)
int color = 0;
boolean waitforpress = true;

void setup() {
  pinMode(LED_RED, OUTPUT);
  pinMode(LED_ANODE, OUTPUT); // Közös anód esetén
  pinMode(LED_BLUE, OUTPUT);
  pinMode(LED_GREEN, OUTPUT);
  digitalWrite(LED_ANODE, HIGH); // Közös anód esetén
  pinMode(PUSH2, INPUT_PULLUP);
}
```

Új sorok,
amelyekkel bővült a
program az
előzőhöz képest

Folytatás a következő oldalon!

RGB_ledswitch.ino

- A nyomógomb kezelése már ismerős a ledswitch.ino programból, csak a bekeretezett tevékenységeket kell idemásolni az RGB_ledbink.ino programból

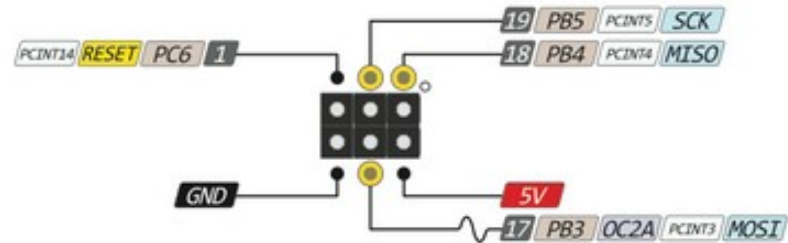
```
void loop() {  
  if (waitforpress) { //Ha lenyomásra várunk és  
    if (!digitalRead(PUSH2)) { //Ha lenyomás történt...  
      color = ++color & 0x07; //Szín léptetése  
      waitforpress = false; //Következő stáció: felengedésre várunk  
    }  
  }  
  else { //Ha felengedésre vártunk és  
    if (digitalRead(PUSH2)) { //Ha felengedést észlelünk...  
      waitforpress = true; //Következő stáció: lenyomásra várunk  
    }  
  }  
  digitalWrite(LED_RED, !bitRead(color, 0)); // piros LED beállítása  
  digitalWrite(LED_GREEN, !bitRead(color, 1)); // zöld LED beállítása  
  digitalWrite(LED_BLUE, !bitRead(color, 2)); // kék LED beállítása  
  delay(20); //pergésmentesítő késleltetés  
}
```

Az Arduino nano kártya kivezetései

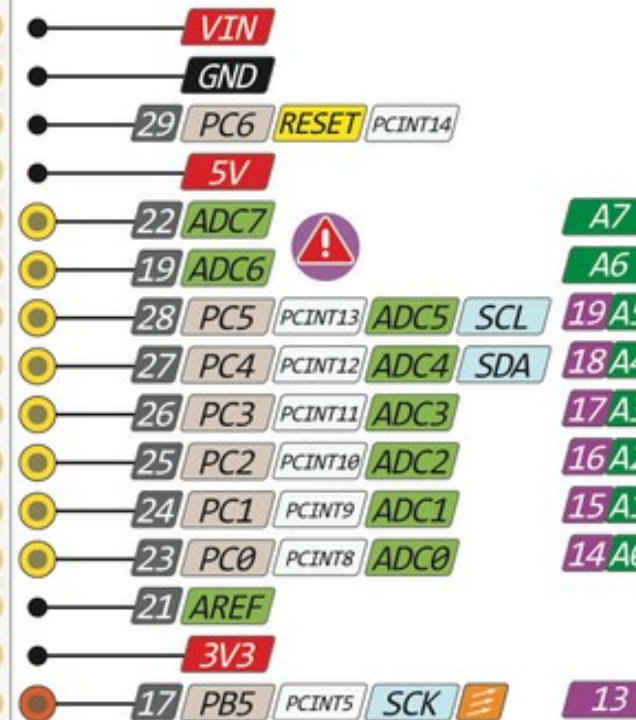
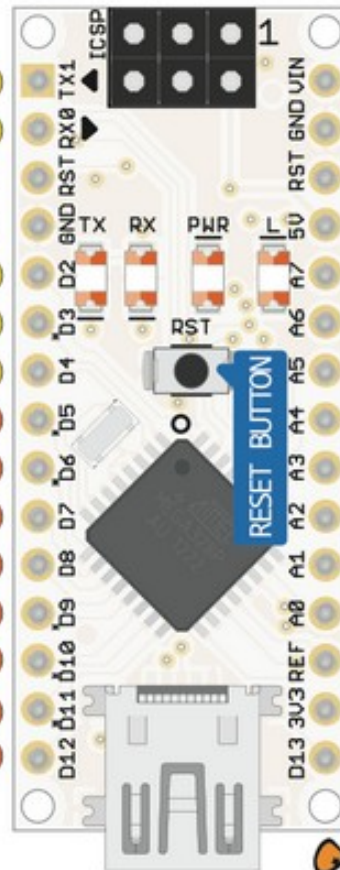
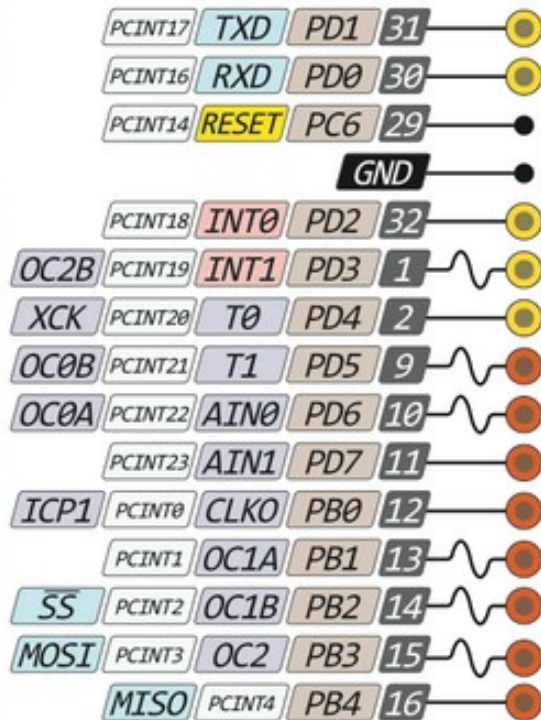


NANO PINOUT

The power sum for each pin's group should not exceed 100mA



- 1
- 0
- 2
- 3
- 4
- 5
- 6
- 7
- 8
- 9
- 10
- 11
- 12



- Power
- GND
- Serial Pin
- Analog Pin
- Control
- INT
- Physical Pin
- Port Pin
- Pin function
- Interrupt Pin
- PWM Pin
- Port Power

Absolute MAX per pin 40mA recommended 20mA

Absolute MAX 200mA for entire package

Analog exclusively Pins