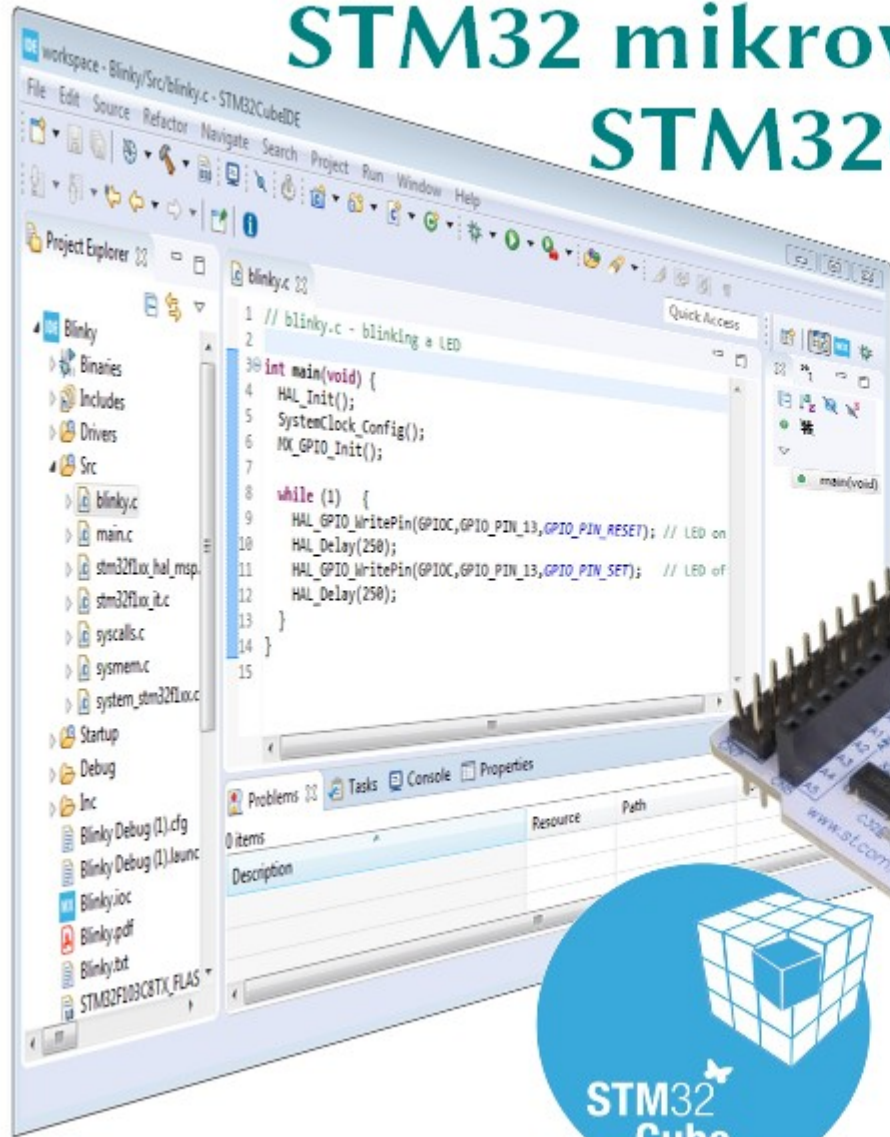


STM32 mikrovezérlők programozása STM32CubeIDE környezetben



2. HAL GPIO függvények, külső megszakítások

Felhasznált és ajánlott irodalom

- Joseph Yiu: [The Definitive Guide To The ARM Cortex-M3 and Cortex-M4](#)
- Muhammad Ali Mazidi, Shujen Chen, Eshragh Ghaemi: [STM32 Arm Programming for Embedded Systems](#)
- Carmine Noviello: [Mastering STM32](#)
- EMCU: [First embedded program for STM32 mcu using STM32CubeIDE](#)
- DeepBlueMbedded: [STM32 Embedded tutorials](#)

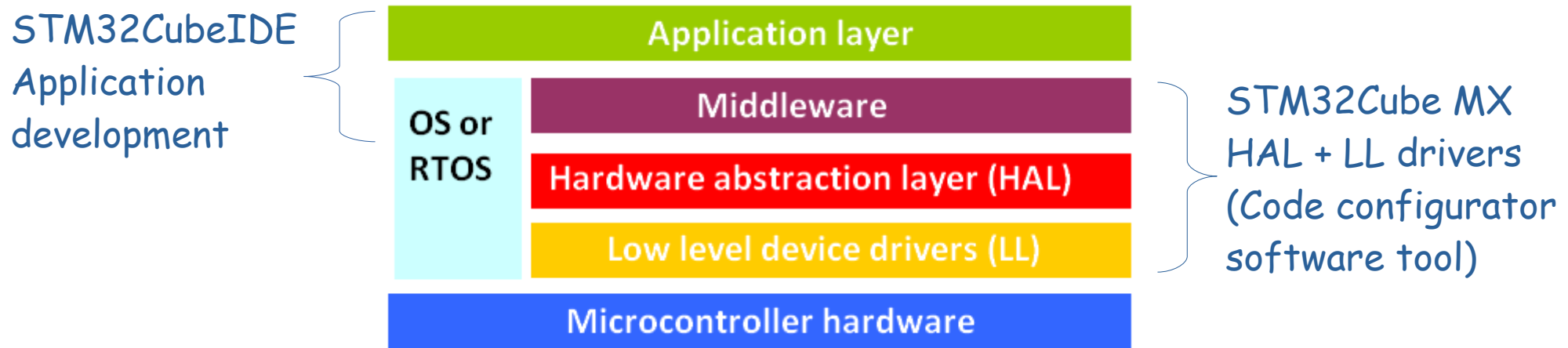
Adatlapok, kézikönyvek:

- STM32F103C8 [adatlap és termékinfo](#)
- STM32F103 [Family Reference Manual](#)
- STM32F446RE [adatlap és termékinfo](#)
- STM32F446 [Family Reference Manual](#)
- STmicro: [Description of STM32F4 HAL and low-layer drivers](#)



Az alkalmazásfejlesztés szintjei

- Először az **STM32Cube MX** (Code Configurator Software Tool) és a **HAL + LL** firmware könyvtárak segítségével konfiguráljuk a használni kívánt hardver elemeket
- Majd az **STM32CubeIDE** környezetben elkészítjük az alkalmazást, illetve szükség esetén kiegészítjük a *middleware* réteget (utóbbiba tartoznak a kommunikációs protokollok, fájlrendszerek vagy kijelzők kezelése stb.)



STM32 HAL és LL programkönyvtárak

- Az **STM32Cube** hardver absztrakciós programkönyvtára (HAL), egy STM32 absztrakciós szofver réteg, amely maximális hordozhatóságot biztosít az STM32 mikrovezérlő termékcsaládok között, s minden hardver perifériájuk elérését lehetővé teszi
- A **HAL** magas szintű és tulajdonság-orientált API-t biztosít, jó hordozhatósággal, elfedve a felhasználó elől az MCU és a perifériák bonyolult részleteit
- Az alacsony szintű API (LL) gyors és kis helyfoglalású szoftver réteget biztosít, amely hardver-közelibb, mint a HAL. Az LL APIs csak korlátozott perifériakészlet elérését teszi lehetővé
- Az **LL** alacsony szintű API-t nyújt, regiszter szintű eléréssel, ami hatékony, de kevésbé hordozható programozást biztosít. Ugyankor az MCU és a perifériák mélyebb ismeretét kívánja a felhasználótól

STM32 HAL_GPIO függvények

- Inicializáló és de-inicializáló függvények
 - ❖ **HAL_GPIO_Init** – port/portkivezetés inicializálása
 - ❖ **HAL_GPIO_DeInit** – port/portkivezetés alaphelyzetbe állítása
- I/O műveletek függvényei
 - ❖ **HAL_GPIO_ReadPin** – portkivezetés állapotának beolvasása
 - ❖ **HAL_GPIO_WritePin** – portkivezetés állapotának írása
 - ❖ **HAL_GPIO_TogglePin** – portkivezetés állapotának átbillentése
 - ❖ **HAL_GPIO_LockPin** – portkivezetés konfigurálásának rögzítése
 - ❖ **HAL_GPIO_EXTI_IRQHandler** – külső megszakítás kiszolgálása
 - ❖ **HAL_GPIO_EXTI_Callback** – külső megszakítás visszahívási függvénye

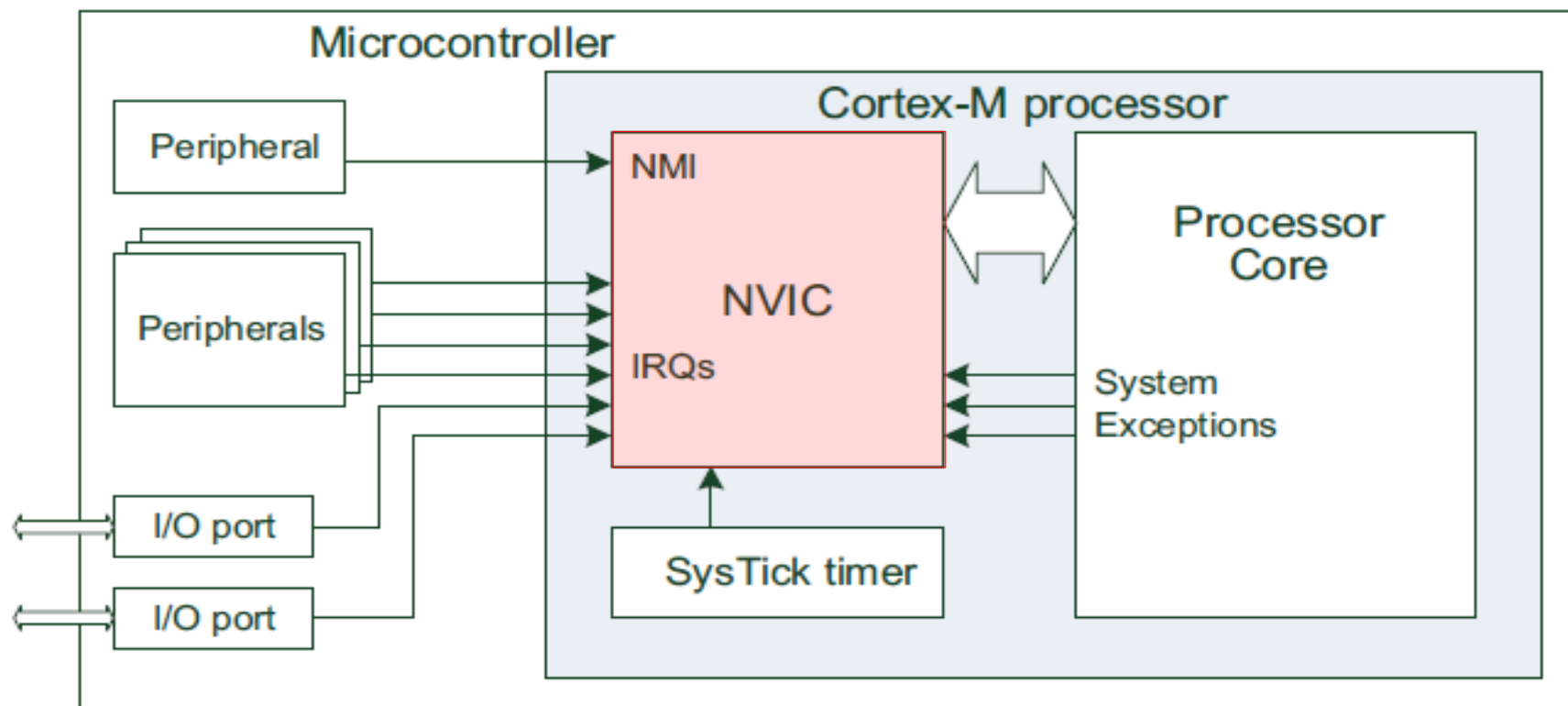
Lekérdezés vagy programmegszakítás?

- A lekérdezéses mód (*polling*) olyan, mintha a telefonba időnként belehallóznánk, hogy van-e ott valaki. Ez egyszerű módszer, de nem hatékony
- Programmegszakítás (*interrupt*): egy hardver esemény bekövetkezte megszakítja a program futását, kiszolgálja az eseményt, majd visszatér
- A programmegszakítás olyan, mint amikor a telefon csöng. Abbahagyjuk, amit éppen csináltunk, s felvesszük a kagylót. A telefonálás után ott folytatjuk a korábbi tevékenységet, ahol félbeszakítottuk, amikor a telefont felvettük
- A megszakított tevékenység lehet "alvás" (energiatakarékos mód) is, ha ébresztési eseményt (*event*) keltünk



ARM Cortex-M megszakítási rendszer

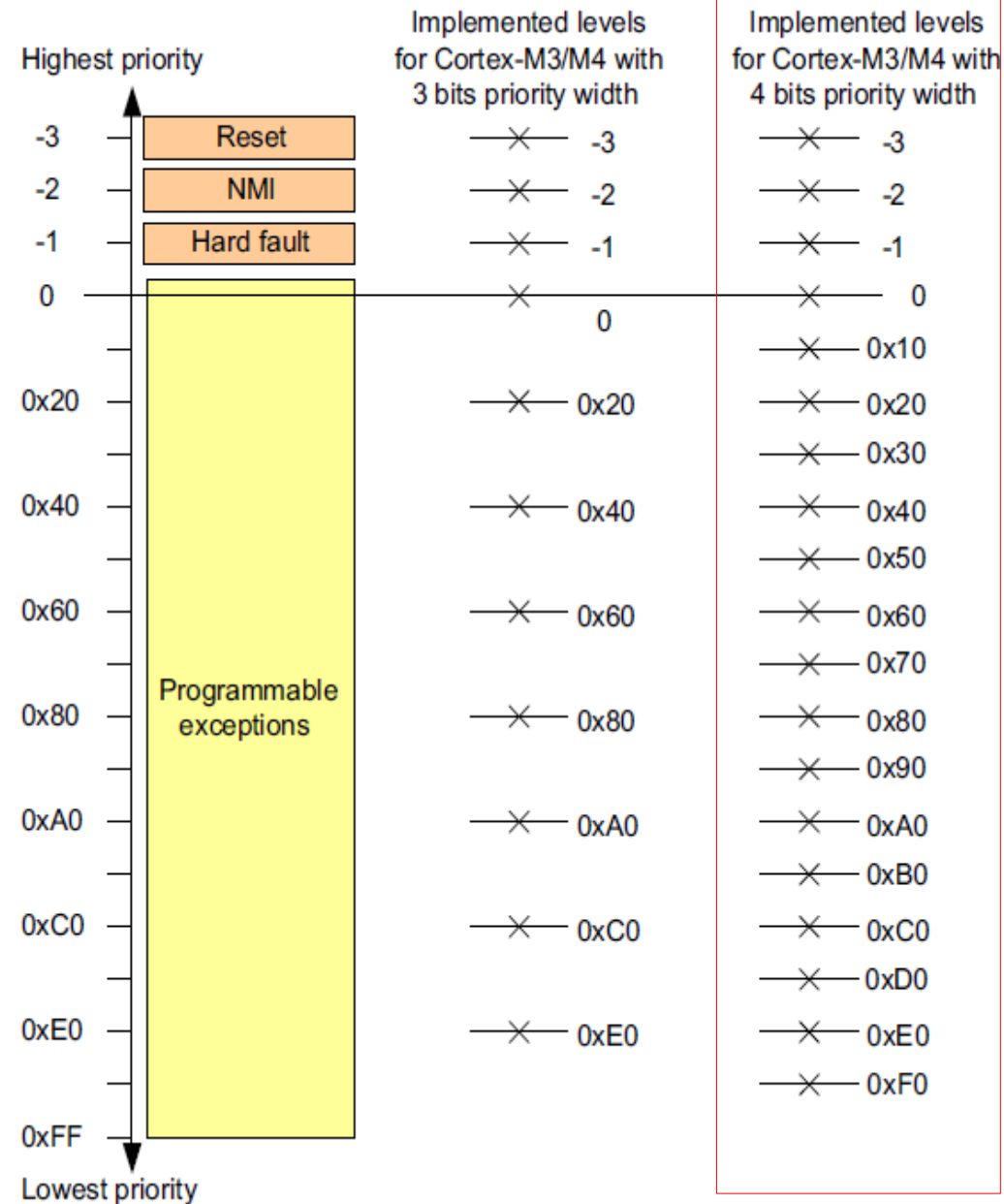
- Az MCU megszakítás vezérlője (NVIC = Nested and Vectored Interrupt Controller) számos forrásból fogad megszakítási kérelmeket
- A megszakítási rendszer külön belépési pontot (vektor) és beállítható prioritást rendel az egyes megszakításokhoz
- A magasabb prioritású megszakítás az alacsonyabb prioritású megszakítás kiszolgálását is megszakíthatja



Megszakítások prioritása

- A Cortex-M3 és Cortex-M4 processzorok felépítése három fix, magas prioritású és legfeljebb 256 szintű programozható prioritási szintet definiál
- Az **STM32F446RE** MCU 4-bites megszakítási prioritás beállítást implementál

Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0
Implemented				Not Implemented			



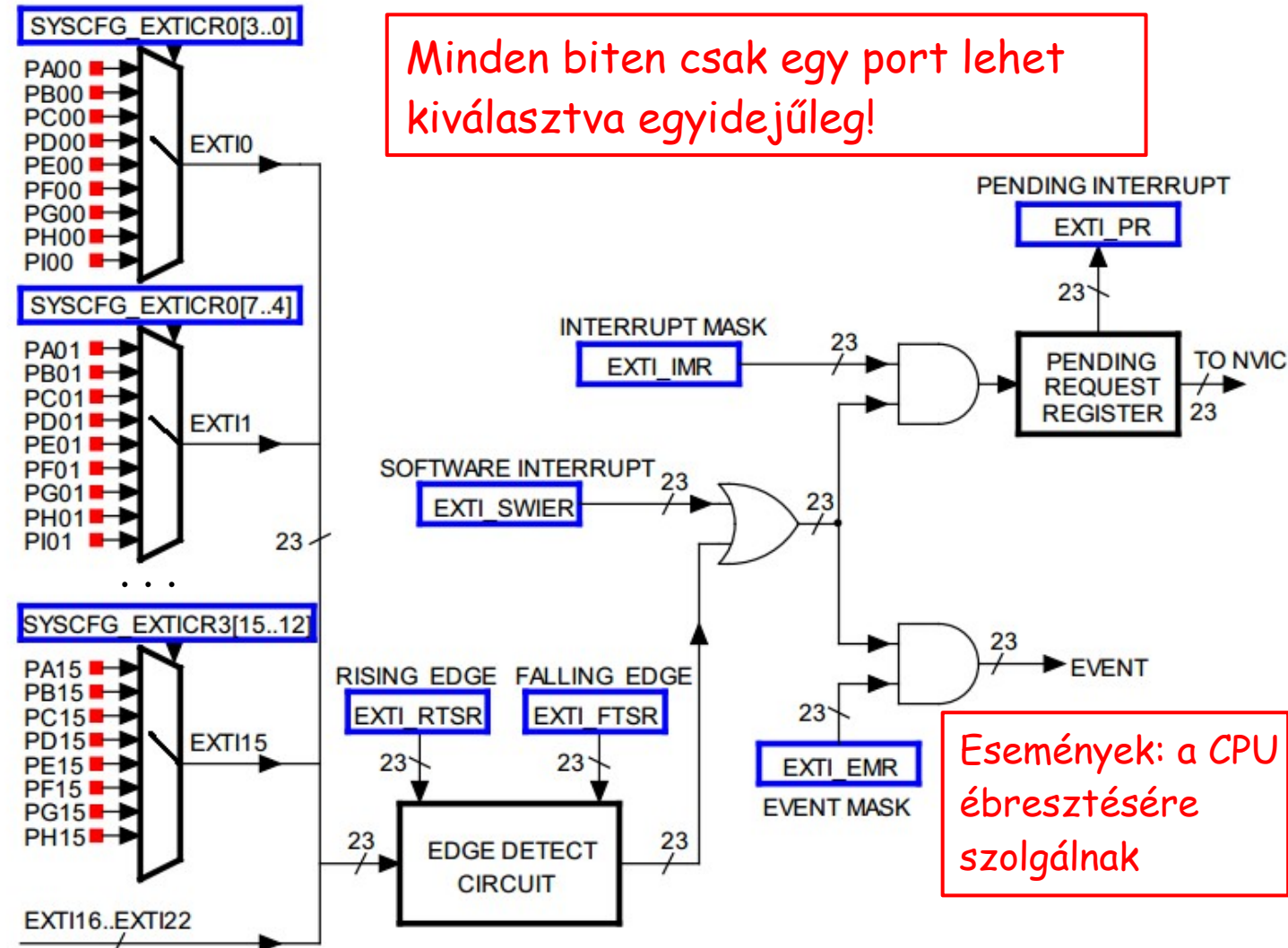
Külső megszakítások (EXTI) kezelése

- Az EXTI modul a külső megszakítások vezérlője, 23 bemenete közül 16 a GPIO vonalakat fogadja (a portokat multiplexelve)

- Az EXTI16-EXTI22 vonalak egyéb eseményekre reagálnak

- A megszakításokat az élkiválasztást és az ébresztést az EXTI modul regiszterei vezérlik

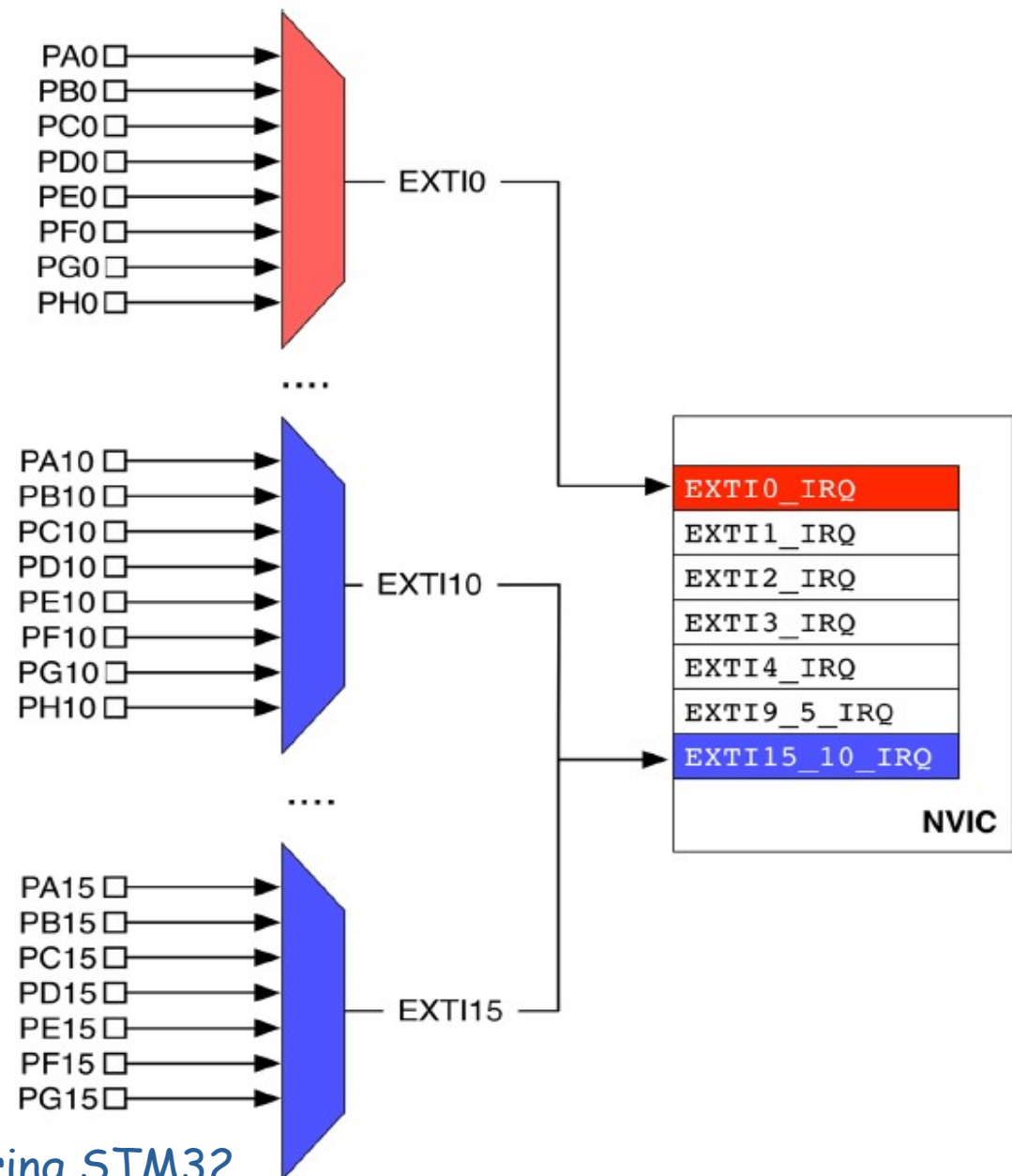
- A megszakítási jel az NVIC-be jut



A kép forrása: <https://www.cnblogs.com/shangdawei/p/4723789.html>

A megszakítási vektorok kiosztása

- Az **NVIC** megszakításvezérlő csak 7 megszakítási vektort biztosít, az **EXTI5 – EXTI9** és az **EXTI10 – EXTI15** vonalak csak egy-egy vektort kaptak
- Engedélyezett megszakítás esetén az **EXTI_PR** regiszter megfelelő bitje jelzi a megszakítási kérelmet, ennek alapján azonosítható a közös vektorba „beeső” megszakítás eredete



Az ábra forrása: Carmine Noviello, Mastering STM32

Lab02 projektek: GPIO portok kezelése

- **Lab02/F446RE_b1int:** LED ki/bekapcsolása nyomógommbal, programmegszakítással a Nucleo-F446RE kártyán (STM32F446RE)
- **Lab02/F446RE_b2int:** LED ki/bekapcsolása két nyomógommbal, programmegszakítással a Nucleo-F446RE kártyán (STM32F446RE)
- **Lab02/F446RE_b3int:** LED villogtatás ki/bekapcsolása két nyomógommbal, programmegszakítással a Nucleo-F446RE kártyán (STM32F446RE)
- **Lab02/F446RE_b4int:** A Nucleo-F446RE kártyára ültetett Arduino-kompatibilis multifunkciós kártya LED4 kijelzőjének vezérlése nyomógombokkal (STM32F446RE)
- Az **STM32F103C8** mikrovezérlőre (Blue pill kártya) is adaptáltuk a fenti projekteket. A hardver eltérések rövid leírása a 40. oldalon található

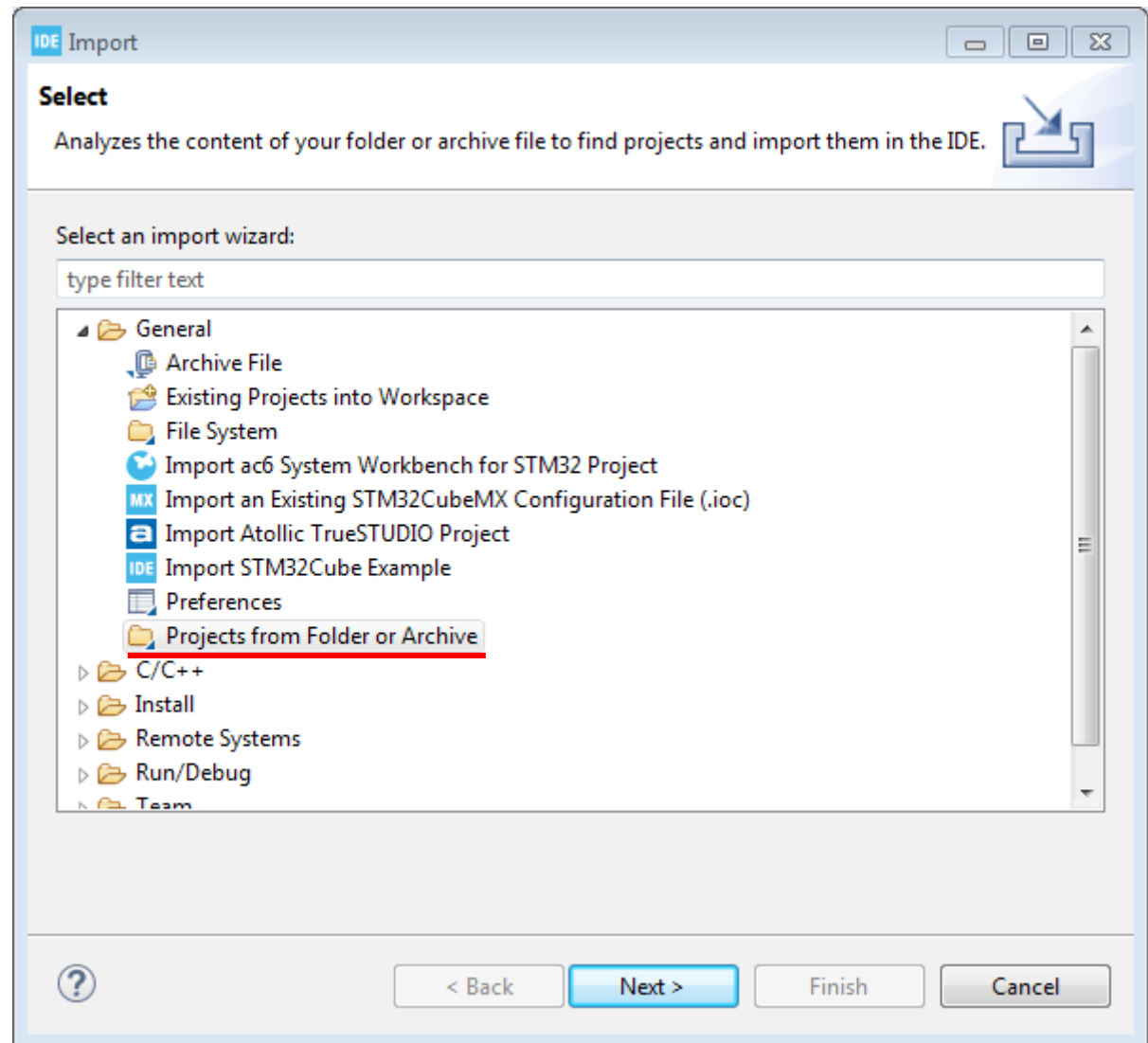
Meglevő projekt klónozása

- Nem kell mindig a kályhától indulni, klónozhatjuk valamelyik korábbi projektünket, s akkor csak az eltéréseket kell konfigurálni
- A munkaterület mappájában hozzunk létre egy új alkönyvtárat **Lab02** néven, ebben kerülnek majd bele a mai előadás példaprogramjai!
- Másoljuk bele négyszer a múltkori **Lab01/F446RE_button** projektet, rendre **F446RE_b1int**, **F446RE_b2int**, **F446RE_b3int**, valamint **F446RE_b4int** névre átnevezve!
- Mind a négy projekt mappájában:
 - ❖ A **.project** állományban írjuk át a projekt nevét!
 - ❖ Nevezzük át a **F446RE_button.ioc** állományt és módosítsuk benne a projekt nevét!
 - ❖ Töröljük az **.mxproject** és a **.launch** kiterjesztésű állományokat!
 - ❖ Töröljük a **Debug** mappa tartalmát (ha nem üres)!



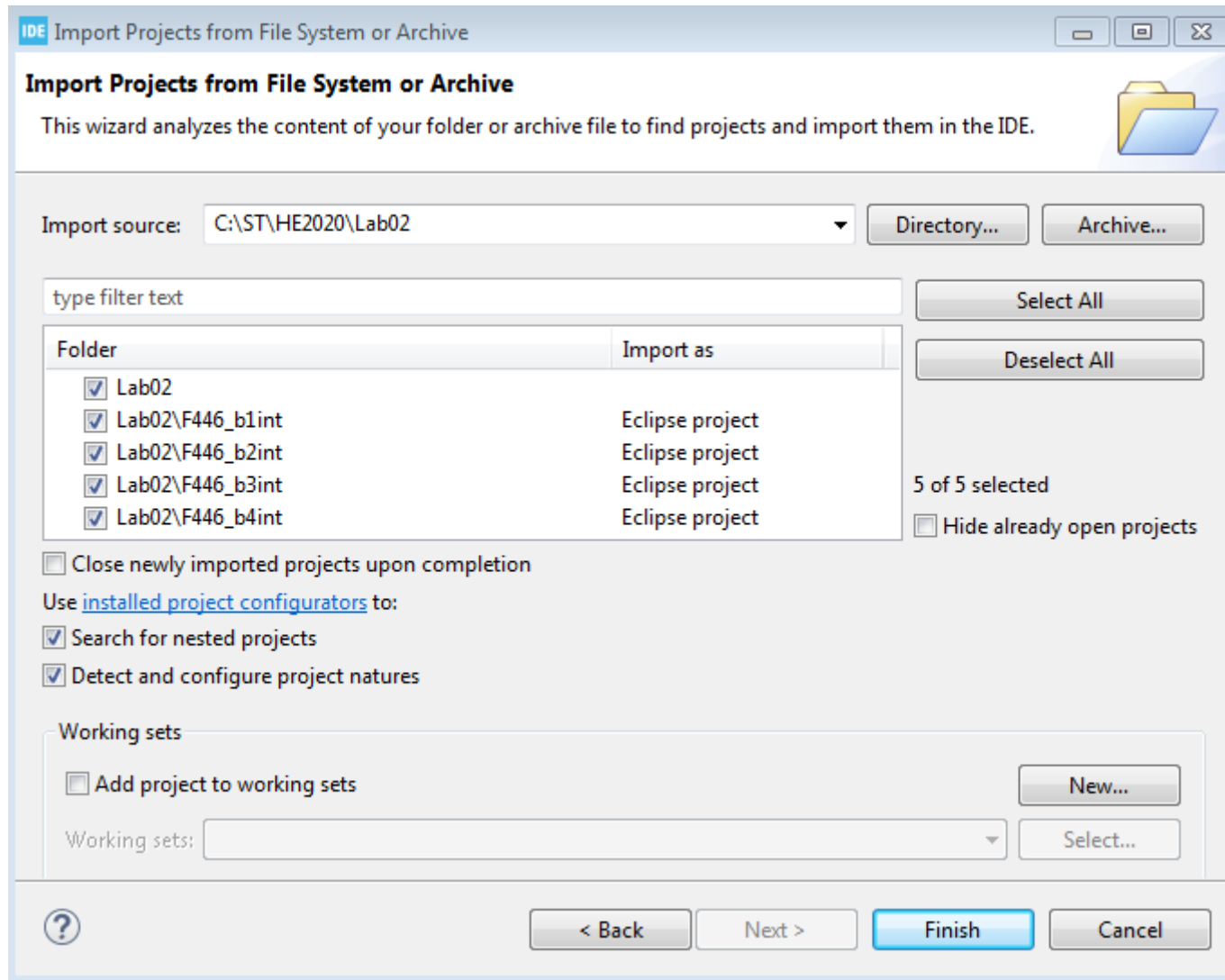
A klónozott projektek importálása 1.

- Az STM32CubeIDE **File** menüjének **Import** menüpontját válasszuk, majd a felugró ablakban a **Projects from Folder or Archive** opciót!
- Ezután kattintsunk a **Next** gombra!



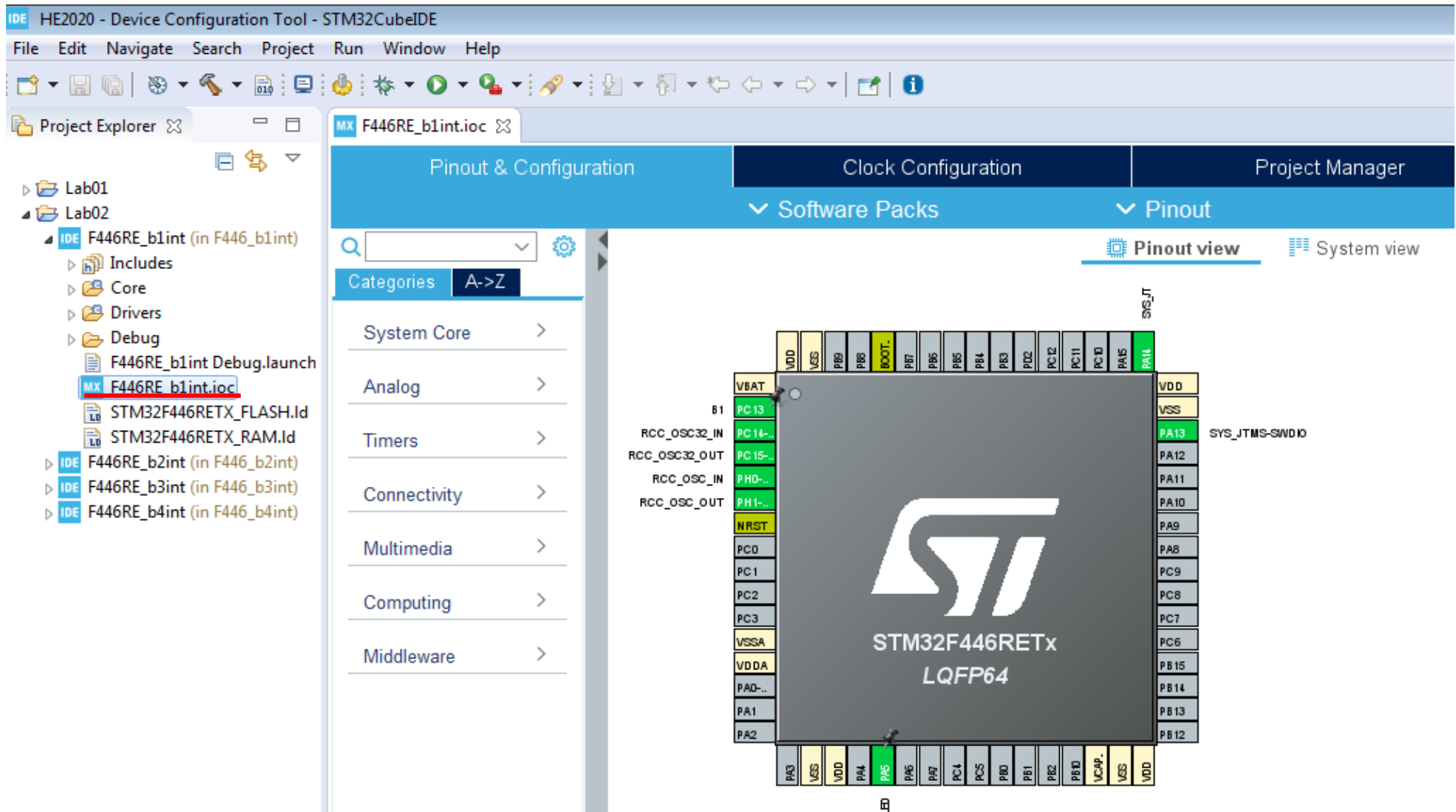
A klónozott projektek importálása 2.

- A **Directory** feliratú gombra kattintva tallózzuk a **Lab02** mappát, majd kattintsunk a **Finish** gombra!



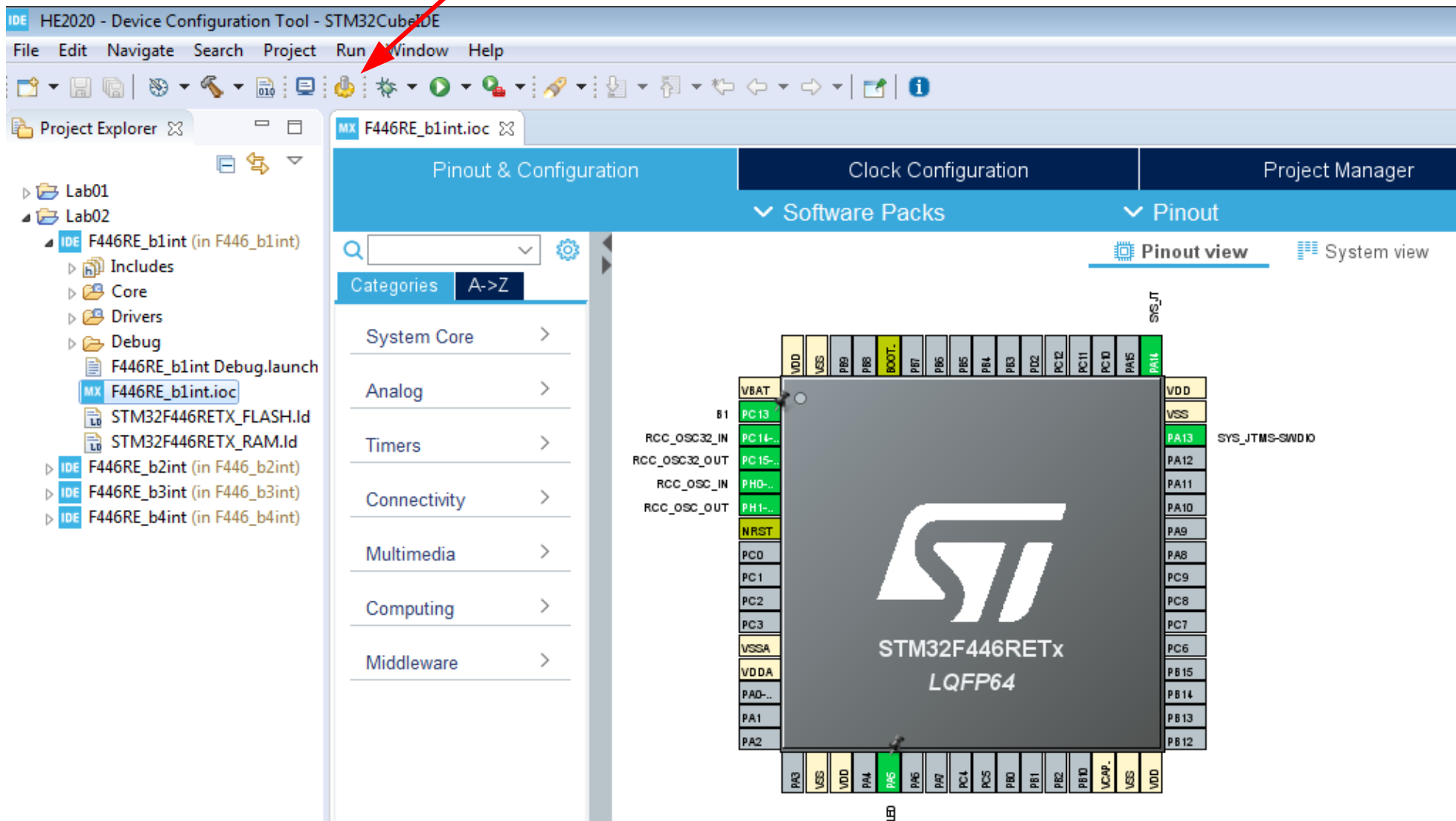
A klónozott projektek módosítása

- A projektben az **.ioc** állományra történő dupla kattintással nyissuk meg a **Device Configuration Tool** ablakot és módosítsuk, amit szükséges



A klónozott projektek újragenerálása

- A kívánt módosítások után generáljuk újra a kódot a fogaskerék ikonra kattintva!



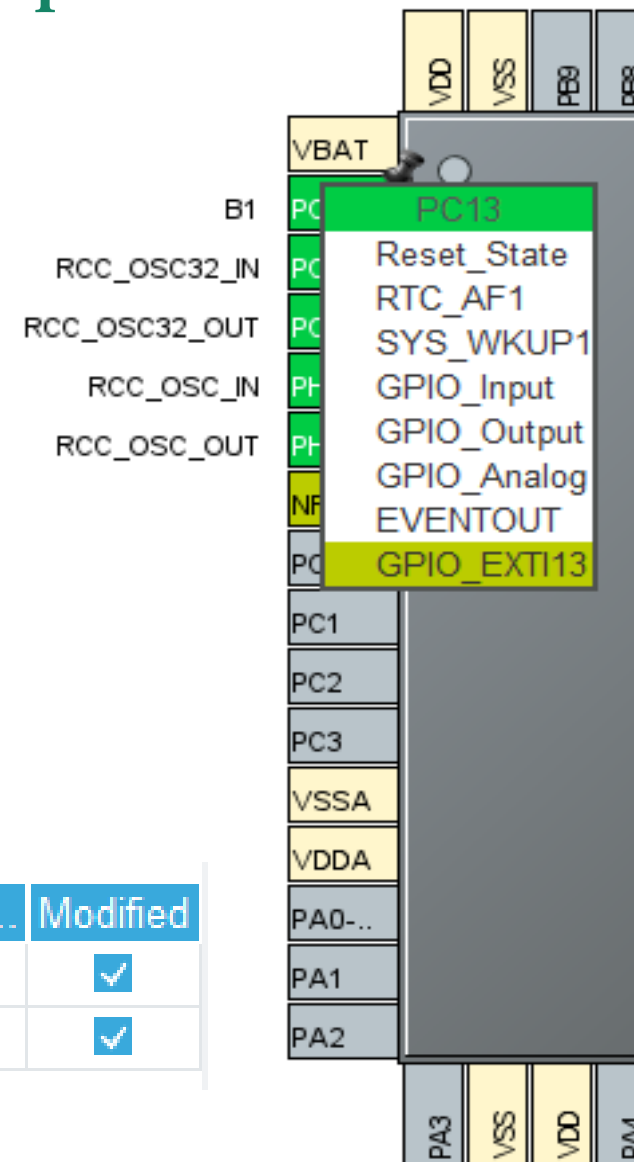
A Lab02/F446RE_b1int projekt

- A **NUCLEO-F446RE** kártya beépített **LD2 LED-jét (PA5)** kapcsolgatjuk ki-be a beépített **B1 nyomógomb (PC13)** minden lenyomásakor
- Konfiguráljuk push-pull digitális kimenetként a **PA5** portbitet!
- Konfiguráljuk a **PC13** bemenetet **GPIO_MODE_IT_FALLING** módba, hogy minden lefutó élre (lenyomás) generáljon egy megszakítást!
- Engedélyezzük az **EXTI13**-hoz tartozó **EXTI15_10_IRQn** megszakítási vektort!
- Végül definiáljuk a `void EXTI15_10_IRQHandler()` függvényt, ami az **EXTI15_10_IRQn** megszakítási vektor kiszolgáló függvénye, s ebben minden alkalommal billentsük át a **PA5** kimenetet és ne felejtsek el törölni az **EXTI_PR** regiszter 13. bitjét
- A HAL programkönyvtár absztrakciós mechanizmusa révén elkerülhetjük a technikai részletekkel való bíbelődést

A GPIO kivezetések konfigurálása

- A **PA5** kivezetést a szokásos módon **GPIO_Output** módba állítjuk
- Opciók: **push-pull** kimeneti mód választás, alaphelyzetben **Low** állapotban legyen, alacsony frekvencia, és a **LED** nevet kapta
- A **PC13** kivezetést külső megszakítást fogadó bemenetnek állítjuk (**GPIO_EXTI13** mód)
- Opciók: lefutó élre érzékeny bemenet belső felhúzással (**pull_up**), a bemenethez a **B1** nevet rendeltük

Pin Name	...	GPIO ...	GPIO mode	GPIO Pull-u...	Maxi...	User L...	Modified
PA5	n/a	Low	Output Push Pull	No pull-up a...	Low	LED	✓
PC13	n/a	n/a	External Interrup...	Pull-up	n/a	B1	✓



F446RE_b1int main.c : GPIO konfigurálás

```
static void MX_GPIO_Init(void) {
    GPIO_InitTypeDef GPIO_InitStructure = {0};
    /* GPIO Ports Clock Enable */
    __HAL_RCC_GPIOC_CLK_ENABLE();
    __HAL_RCC_GPIOH_CLK_ENABLE();
    __HAL_RCC_GPIOA_CLK_ENABLE();

    /*Configure GPIO pin Output Level */
    HAL_GPIO_WritePin(LED_GPIO_Port, LED_Pin, GPIO_PIN_RESET);

    /*Configure GPIO pin : B1_Pin (PC13) */
    GPIO_InitStructure.Pin = B1_Pin;
    GPIO_InitStructure.Mode = GPIO_MODE_IT_FALLING;
    GPIO_InitStructure.Pull = GPIO_PULLUP;
    HAL_GPIO_Init(B1_GPIO_Port, &GPIO_InitStructure);

    /*Configure GPIO pin : LED_Pin (PA5) */
    GPIO_InitStructure.Pin = LED_Pin;
    GPIO_InitStructure.Mode = GPIO_MODE_OUTPUT_PP;
    GPIO_InitStructure.Pull = GPIO_NOPULL;
    GPIO_InitStructure.Speed = GPIO_SPEED_FREQ_LOW;
    HAL_GPIO_Init(LED_GPIO_Port, &GPIO_InitStructure);
}
```

A GPIO portok órajelének engedélyezése

Az MX_GPIO_Init függvényt az STM32Cube MX eszköz generálta, az előző oldalon leírt beállítások hatására. Változtatás nélkül használjuk.

F446RE_b1int projekt main.c részlet

```
#include "main.h"
```

```
void SystemClock_Config(void);  
static void MX_GPIO_Init(void);
```

```
/* Private user code ----- */  
/* USER CODE BEGIN 0 */
```

```
void EXTI15_10_IRQHandler(void) {  
    __HAL_GPIO_EXTI_CLEAR_IT(B1_Pin);           // Clear pending request  
    HAL_GPIO_TogglePin(LED_GPIO_Port, LED_Pin); // Toggle LED state  
}  
/* USER CODE END 0 */
```

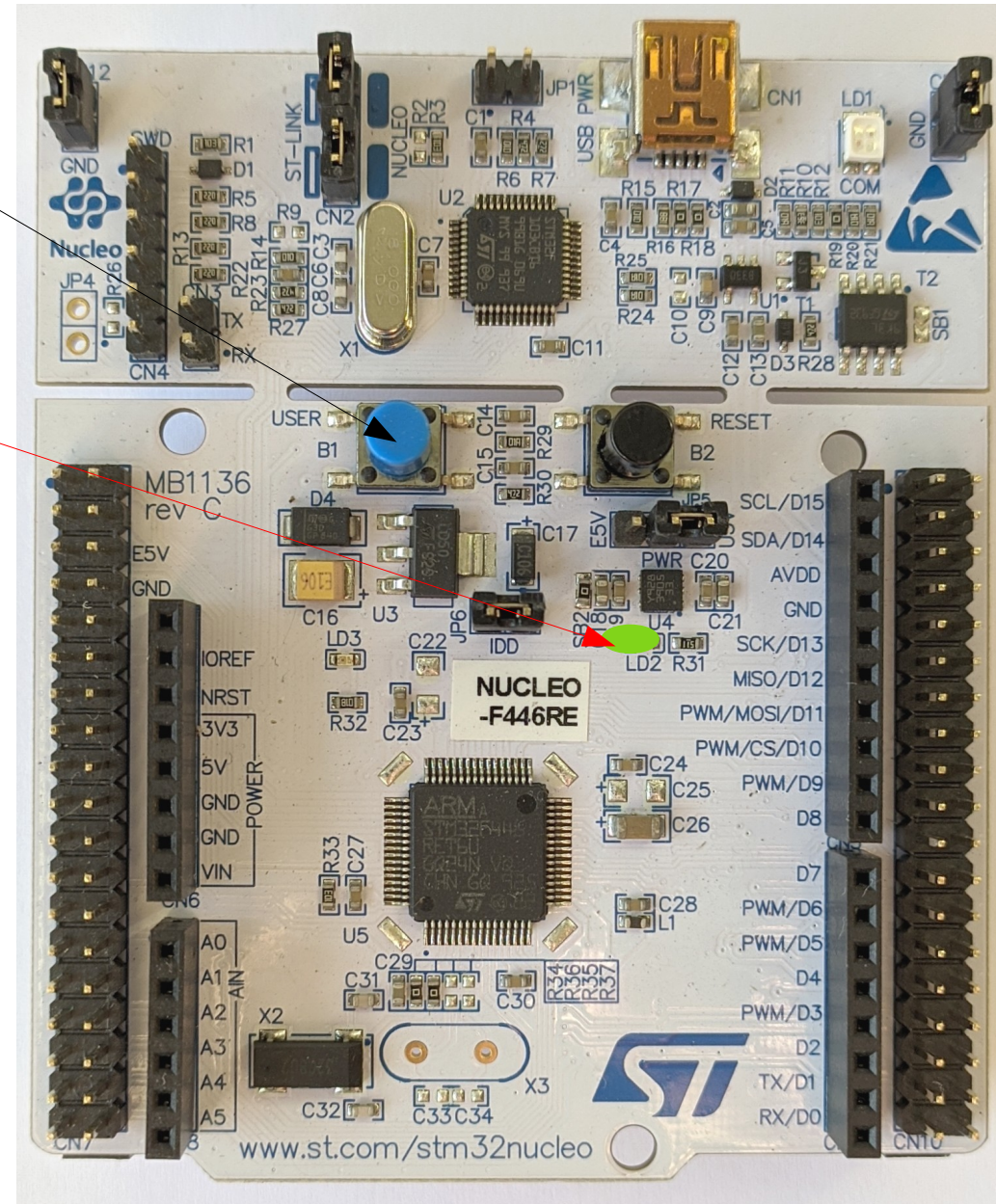
Az **EXTI13** megszakítás
kiszolgálása:
- megszakításjelző törlése
- LED kimenet átbillentése

```
int main(void) {  
    HAL_Init();  
    SystemClock_Config();  
    MX_GPIO_Init();  
    /* USER CODE BEGIN 2 */  
    HAL_NVIC_EnableIRQ(EXTI15_10_IRQn); // EXTI13 interrupt enable  
    /* USER CODE END 2 */  
    while (1);  
}
```

Az **EXTI13** megszakítás
engedélyezése

Lab02/F446RE_b1int projekt futtatás

- A kék nyomógomb minden lenyomásakor az LD2 LED állapotot vált

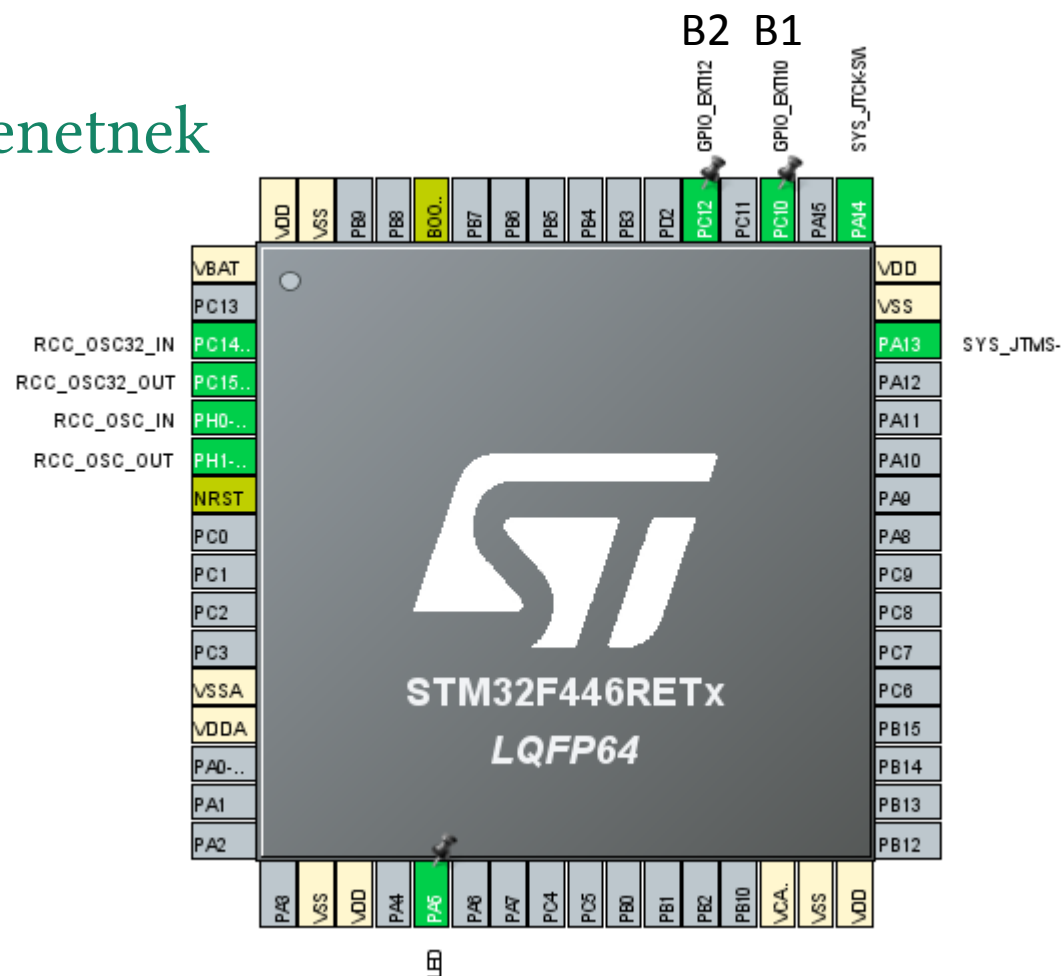


A Lab02/F446RE_b2int projekt

- A NUCLEO-F446RE kártya beépített LD2 LED-jét (PA5) kapcsolgatjuk ki-be, két nyomógommbal, megszakításban. A B1 (PC10) nyomógomb bekapcsolja, a B2 (PC12) nyomógomb kikapcsolja (a gomboknak itt **közös megszakítási vektora** van)
- Konfiguráljuk push-pull digitális kimenetként a PA5 portbitet!
- Konfiguráljuk a PC10 és PC12 bemenetet GPIO_MODE_IT_FALLING módba, így minden lefutó élre (lenyomás) megszakítást generálnak
- Engedélyezzük az EXTI15_10_IRQn megszakítási vektort
- Definiáljuk a void EXTI15_10_IRQHandler() függvényt, ami az EXTI15_10_IRQn megszakítási vektor kiszolgáló függvénye, s ebben hívjuk meg mindkét bemenetre a HAL_GPIO_EXTI_IRQHandler függvényt
- Definiáljuk a HAL_GPIO_EXTI_Callback függvényt, ami a fenti a HAL_GPIO_EXTI_IRQHandler megszakításkezelő visszahívási függvénye, s ebben végezzük el a LED ki- vagy bekapcsolását

A GPIO kivezetések konfigurálása

- A **PA5** kivezetést a szokásos módon **GPIO_Output** módba állítjuk
- Opciók: **push-pull** kimeneti mód választás, alaphelyzetben **Low** állapotban legyen, alacsony frekvencia, és a **LED** nevet kapta
- A **PC10** és **PC12** kivezetéseket külső megszakítást fogadó bemenetnek állítjuk (**GPIO_EXTIxx** mód)
- Opciók: lefutó élre érzékeny bemenet, belső felhúzás (pull_up), a bemenetekhez a **B1** és **B2** nevet rendeltük



F446RE_b2int projekt : GPIO konfigurálás

```
static void MX_GPIO_Init(void) {
    GPIO_InitTypeDef GPIO_InitStructure = {0};

    /* GPIO Ports Clock Enable */
    __HAL_RCC_GPIOC_CLK_ENABLE();
    __HAL_RCC_GPIOH_CLK_ENABLE();
    __HAL_RCC_GPIOA_CLK_ENABLE();
    /*Configure GPIO pin Output Level */
    HAL_GPIO_WritePin(LED_GPIO_Port, LED_Pin, GPIO_PIN_RESET);

    /*Configure GPIO pin : LED_Pin */
    GPIO_InitStructure.Pin = LED_Pin;
    GPIO_InitStructure.Mode = GPIO_MODE_OUTPUT_PP;
    GPIO_InitStructure.Pull = GPIO_NOPULL;
    GPIO_InitStructure.Speed = GPIO_SPEED_FREQ_LOW;
    HAL_GPIO_Init(LED_GPIO_Port, &GPIO_InitStructure);

    /*Configure GPIO pins : B1_Pin B2_Pin */
    GPIO_InitStructure.Pin = B1_Pin|B2_Pin;
    GPIO_InitStructure.Mode = GPIO_MODE_IT_FALLING;
    GPIO_InitStructure.Pull = GPIO_PULLUP;
    HAL_GPIO_Init(GPIOC, &GPIO_InitStructure);
}
```

A GPIO portok órajelének engedélyezése

Az `MX_GPIO_Init` függvényt az STM32Cube MX eszköz generálta, az előző oldalon leírt beállítások hatására. Változtatás nélkül használjuk.

F446RE_b2int projekt main.c részlet

```
#include "main.h"
void SystemClock_Config(void);
static void MX_GPIO_Init(void);

void EXTI15_10_IRQHandler(void) {
    HAL_GPIO_EXTI_IRQHandler(B1_Pin);
    HAL_GPIO_EXTI_IRQHandler(B2_Pin);
}

void HAL_GPIO_EXTI_Callback(uint16_t GPIO_Pin) {
    if(GPIO_Pin == B1_Pin)
        HAL_GPIO_WritePin(LED_GPIO_Port, LED_Pin, SET);
    else
        HAL_GPIO_WritePin(LED_GPIO_Port, LED_Pin, RESET);
}

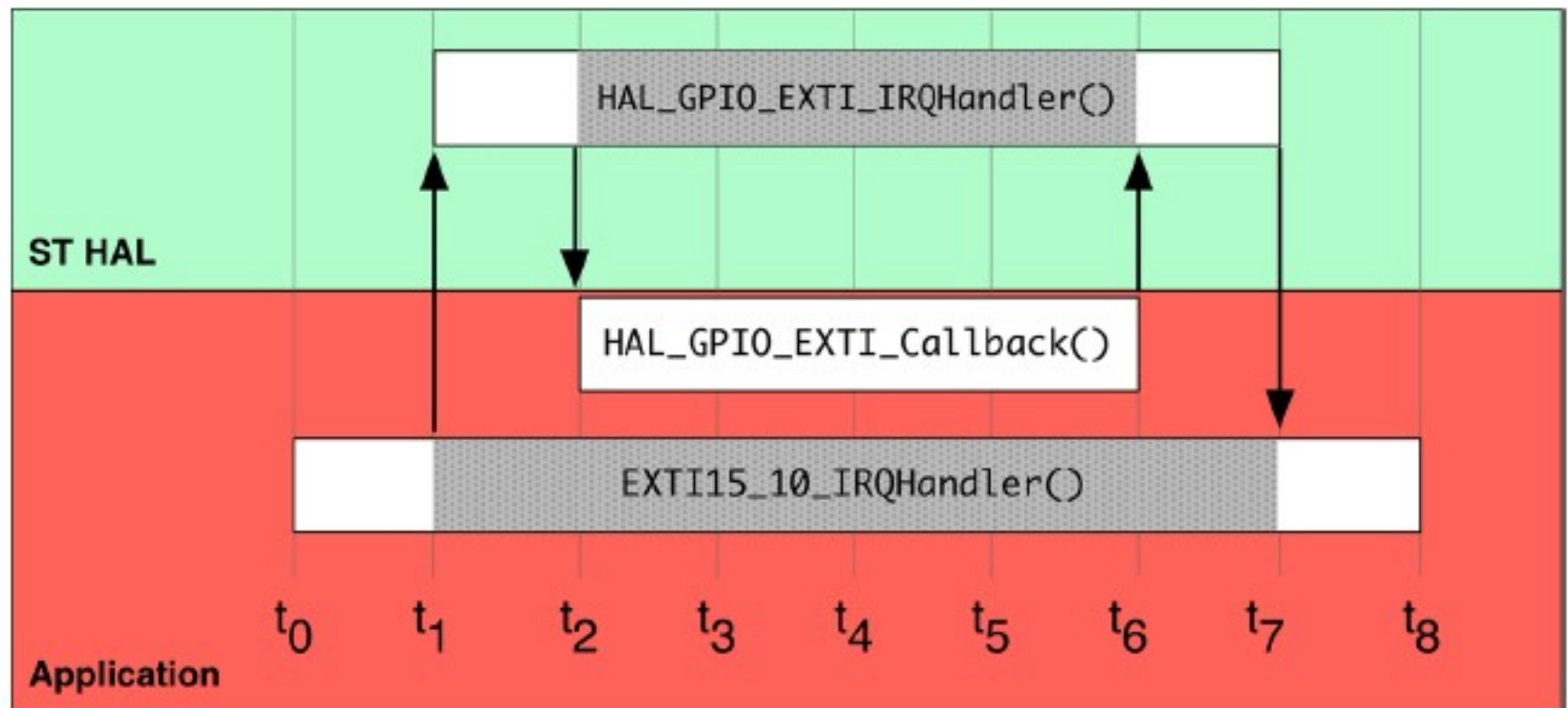
int main(void) {
    HAL_Init();
    SystemClock_Config();
    MX_GPIO_Init();
    HAL_NVIC_EnableIRQ(EXTI15_10_IRQn); // EXTI13 interrupt enable
    while (1);
}
```

Az **EXTI10/EXTI12** megszakítás kiszolgálása a beépített EXTI kiszolgáló fv. meghívásával, amely a jelzőbitet is törli

Az **EXTI** visszahívási függvénye, amelyben a LED vezérlését elvégezzük

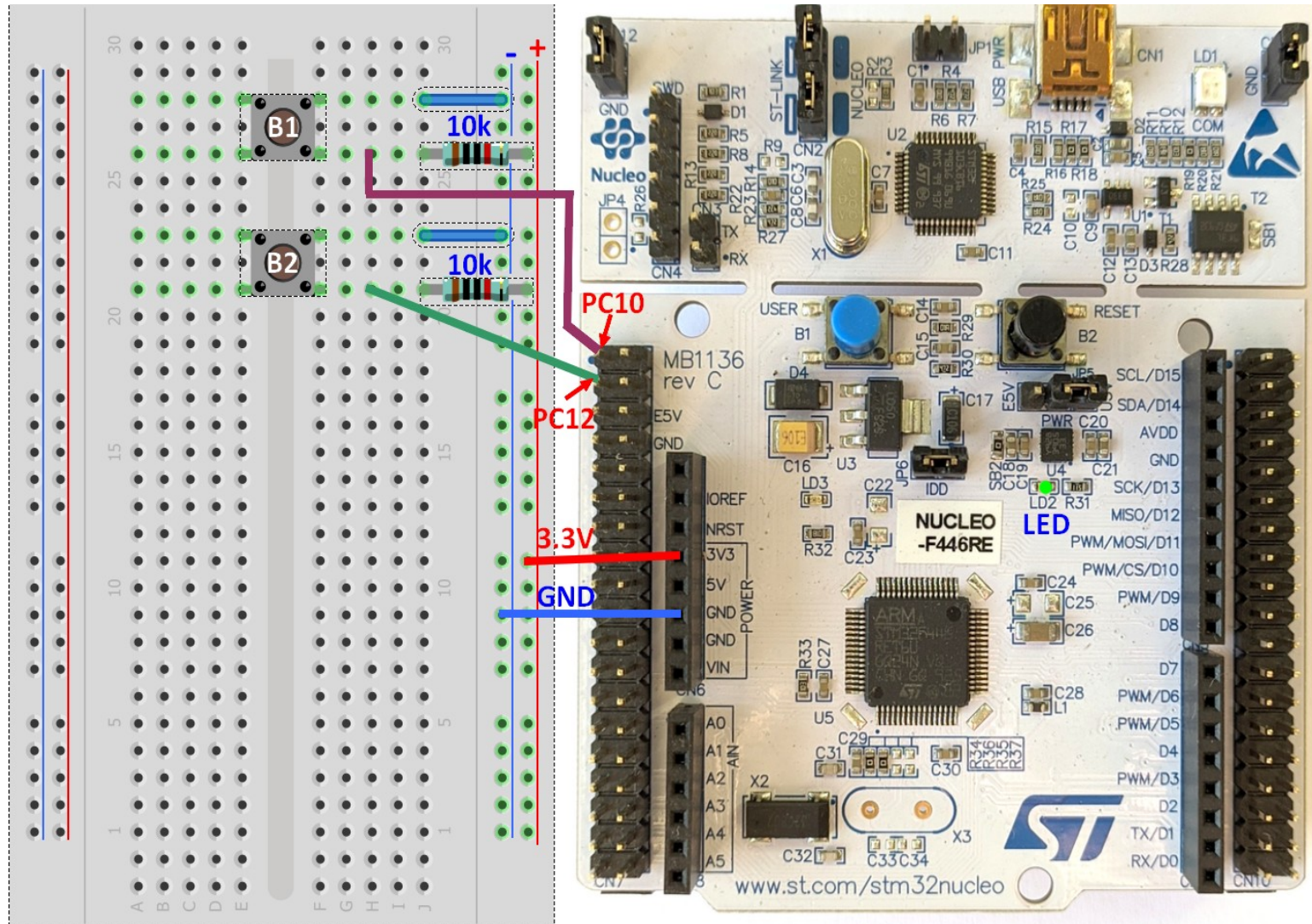
HAL_GPIO_EXTI_IRQHandler()

- A HAL programkönyvtárban definiált HAL_GPIO_EXTI_IRQHandler függvény ellenőrzi, hogy a paraméterként megadott sorszámú biten van-e függőben megszakítási kérelem, s ha igen, akkor törli a kérelmet, majd meghívja az alkalmazási rétegben általunk definiált HAL_GPIO_EXTI_Callback visszahívási függvényt



Lab02/F446RE_b2int projekt

- Ebben a projektben a beépített LD2 LED-et (PA5) kapcsolgatjuk, két nyomógommbal
- A B1 (PC10) nyomógomb bekapcsolja
- A B2 (PC12) nyomógomb kikapcsolja

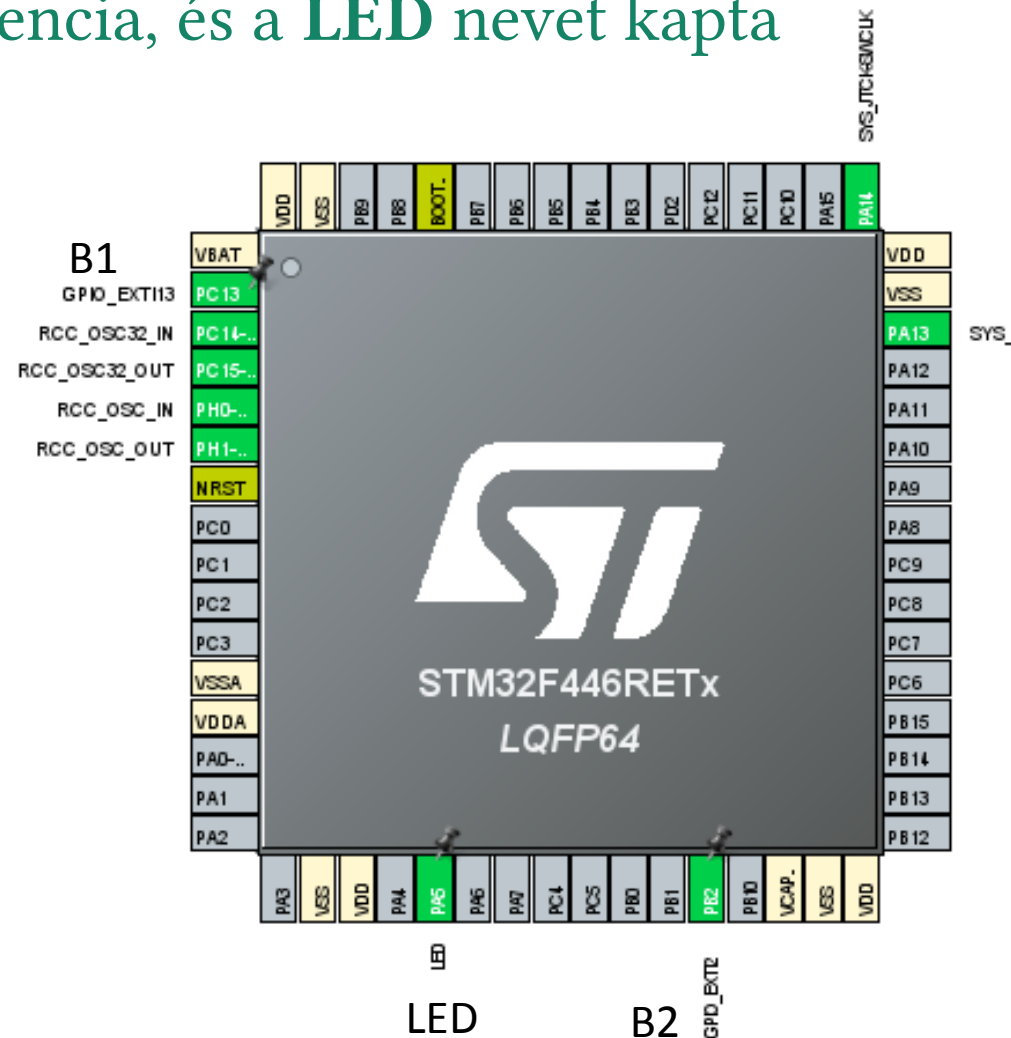


A Lab02/F446RE_b3int projekt

- A NUCLEO-F446RE kártya beépített LD2 LED (PA5) villogását kapcsolgatjuk ki-be, két nyomógommbal, prioritásos megszakítással. A B1 (PC13) nyomógomb bekapcsolja, a B2 (PB2) nyomógomb kikapcsolja a villogtatást (a gomboknak **saját megszakítási vektora** van)
- Konfiguráljuk push-pull digitális kimenetként a PA5 portbitet!
- Konfiguráljuk a PC13 és PB2 bemenetet GPIO_MODE_IT_FALLING módba, így minden lefutó élre (lenyomás) megszakítást generálnak
- Engedélyezzük az EXTI15_10_IRQn megszakítási vektort 1-es prioritással és az EXTI2_IRQn megszakítási vektort 0-ás prioritással
- Definiáljuk az EXTI2_IRQHandler() és az EXTI15_10_IRQHandler() függvényt, a megszakítási vektorok kiszolgálására, s ezekben hívjuk meg az érintett bemenetre a HAL_GPIO_EXTI_IRQHandler függvényt
- Definiáljuk a HAL_GPIO_EXTI_Callback függvényt, ami a fenti a HAL_GPIO_EXTI_IRQHandler megszakításkezelő visszahívási függvénye, s ebben végezzük el a **blink** állapotjelző változó ki- vagy bekapcsolását
- A LED villogtatását a főprogramban végezzük, ha **blink** értéke nem nulla

A GPIO kivezetések konfigurálása

- A **PA5** kivezetést a szokásos módon **GPIO_Output** módba állítjuk
- Opciók: **push-pull** kimeneti mód választás, alaphelyzetben **Low** állapotban legyen, alacsony frekvencia, és a **LED** nevet kapta
- A **PC13** és **PB2** kivezetéseket külső megszakítást fogadó bemenetnek állítjuk (**GPIO_EXTIxx** mód)
- Opciók: lefutó élre érzékeny bemenet, belső felhúzás (**pull_up**), a bemenetekhez a **B1** és **B2** nevet rendeltük



F446RE_b3int projekt : GPIO konfigurálás

```
static void MX_GPIO_Init(void) {  
    GPIO_InitTypeDef GPIO_InitStruct = {0};  
    __HAL_RCC_GPIOC_CLK_ENABLE();  
    __HAL_RCC_GPIOH_CLK_ENABLE();  
    __HAL_RCC_GPIOA_CLK_ENABLE();  
    __HAL_RCC_GPIOB_CLK_ENABLE();  
    HAL_GPIO_WritePin(LED_GPIO_Port, LED_Pin, GPIO_PIN_RESET);
```

A GPIO portok órajelének engedélyezése

```
    /*Configure GPIO pin : B1_Pin (PC13) */  
    GPIO_InitStruct.Pin = B1_Pin;  
    GPIO_InitStruct.Mode = GPIO_MODE_IT_RISING;  
    GPIO_InitStruct.Pull = GPIO_PULLUP;  
    HAL_GPIO_Init(B1_GPIO_Port, &GPIO_InitStruct);
```

```
    /*Configure GPIO pin : LED_Pin (PA5) */  
    GPIO_InitStruct.Pin = LED_Pin;  
    GPIO_InitStruct.Mode = GPIO_MODE_OUTPUT_PP;  
    GPIO_InitStruct.Pull = GPIO_NOPULL;  
    GPIO_InitStruct.Speed = GPIO_SPEED_FREQ_LOW;  
    HAL_GPIO_Init(LED_GPIO_Port, &GPIO_InitStruct);
```

```
    /*Configure GPIO pin : B2_Pin (PB2) */  
    GPIO_InitStruct.Pin = B2_Pin;  
    GPIO_InitStruct.Mode = GPIO_MODE_IT_RISING;  
    GPIO_InitStruct.Pull = GPIO_PULLUP;  
    HAL_GPIO_Init(B2_GPIO_Port, &GPIO_InitStruct);
```

```
}
```

Az MX_GPIO_Init függvényt az STM32Cube MX eszköz generálta, az előző oldalon leírt beállítások hatására. Változtatás nélkül használjuk.

F446RE_b3int projekt main.c részlet

```
#include "main.h"
/* USER CODE BEGIN PV */
volatile uint8_t blink = 0;
/* USER CODE END PV */

void SystemClock_Config(void);
static void MX_GPIO_Init(void);

/* USER CODE BEGIN 0 */
void EXTI15_10_IRQHandler(void) {
    HAL_GPIO_EXTI_IRQHandler(B1_Pin);
}

void EXTI2_IRQHandler(void) {
    HAL_GPIO_EXTI_IRQHandler(B2_Pin);
}

void HAL_GPIO_EXTI_Callback(uint16_t GPIO_Pin) {
    if(GPIO_Pin == B1_Pin)
        blink = 1;
    else
        blink = 0;
}
/* USER CODE END 0 */
```

Az **EXTI13** és az **EXTI2** megszakításokat kiszolgáló függvények a HAL-ban definiált közös fv-t hívják meg, paraméterezve

Az **EXTI** visszahívási függvénye, amelyben a LED villogtatás állapotvezérlését végezzük

F446RE_b3int projekt main.c részlet

```
int main(void) {
    HAL_Init();
    SystemClock_Config();
    MX_GPIO_Init();

    /* USER CODE BEGIN 2 */
    HAL_NVIC_SetPriority(EXTI15_10_IRQn, 0x1, 0);
    HAL_NVIC_EnableIRQ(EXTI15_10_IRQn);

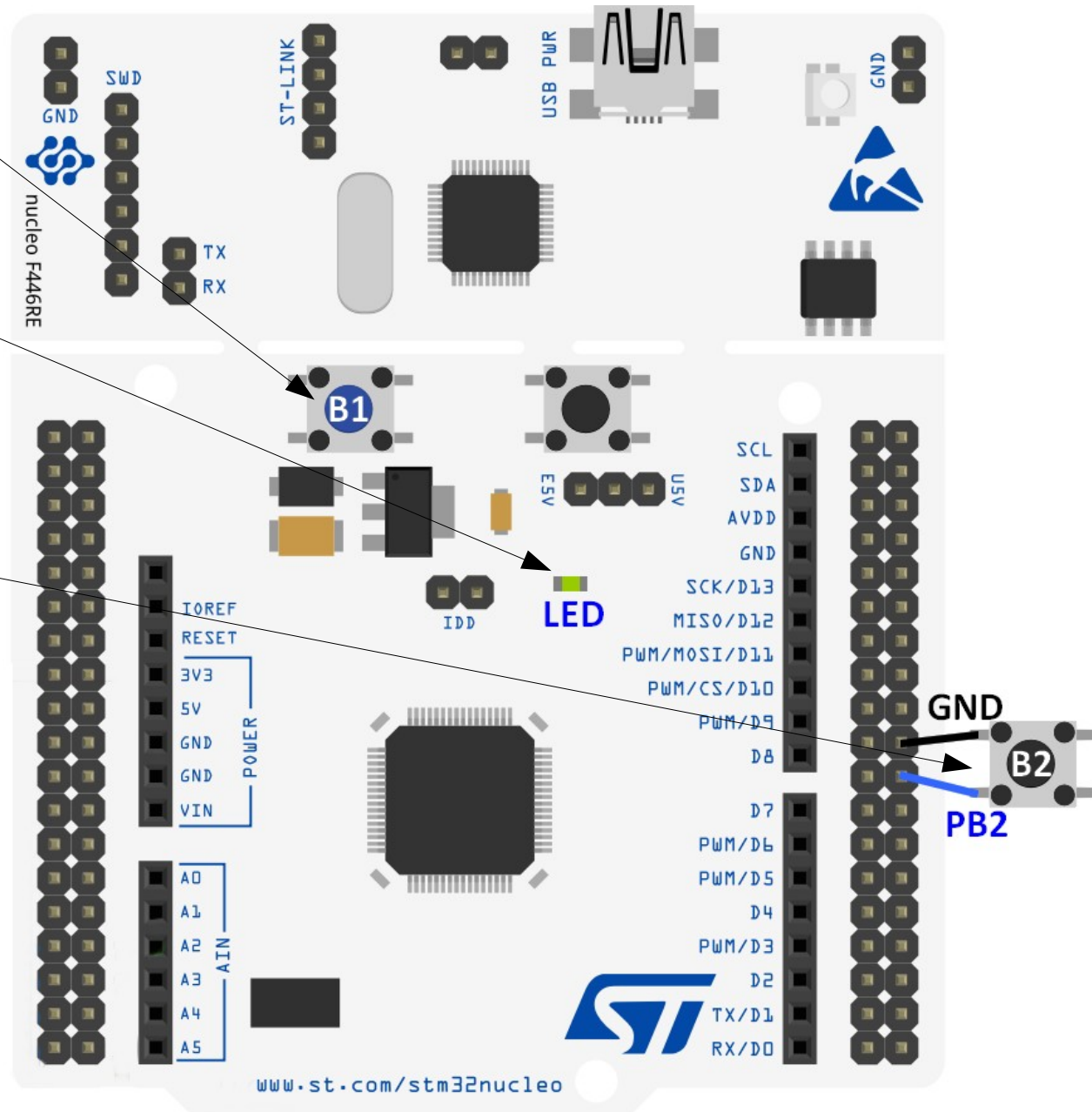
    HAL_NVIC_SetPriority(EXTI2_IRQn, 0x0, 0);
    HAL_NVIC_EnableIRQ(EXTI2_IRQn);
    /* USER CODE END 2 */

    while (1) {
        if(blink)
            HAL_GPIO_TogglePin(LED_GPIO_Port, LED_Pin);
        else
            HAL_GPIO_WritePin(LED_GPIO_Port, LED_Pin, RESET);
        HAL_Delay(200);
    }
}
```



Lab02/F446RE_b3int projekt

- A B1 nyomógomb lenyomásakor a LED villogni kezd (állapotváltás 200 ms-onként)
- A B1 nyomógomb lenyomásakor a LED kialszik

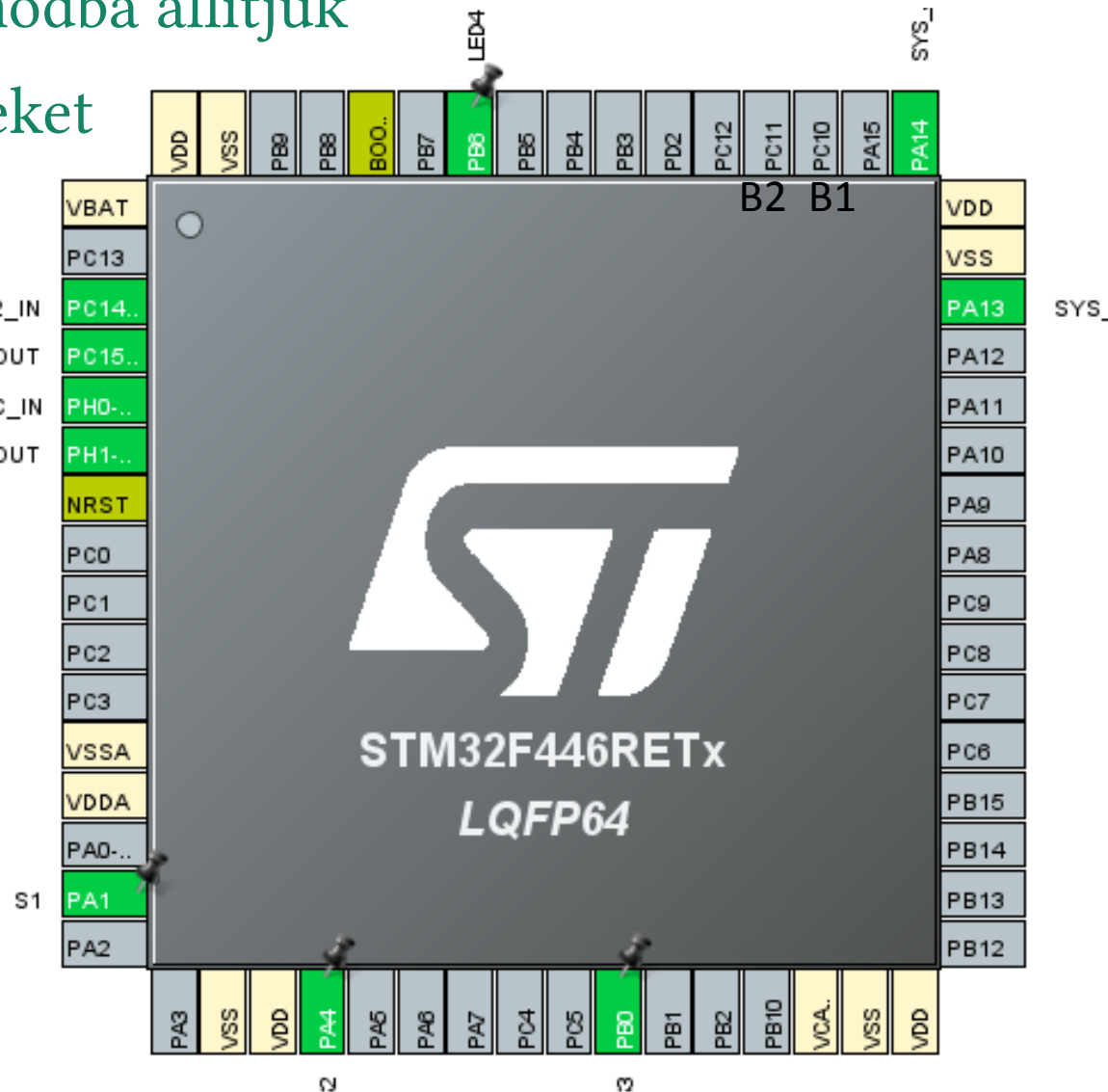


A Lab02/F446RE_b4int projekt

- A NUCLEO-F446RE kártyára ültetett multifunkciós bővítőkártya LED4 kijelzőjét, és nyomógombjait használjuk fel. Az S1 gomb bekapcsolja, S2 kikapcsolja, S3 pedig villogtatja LED4-et.
- Hardver bekötés:
 - ❖ S1 (LED bekapcsoló gomb) - PA1 és GND közé, külső felhúzással
 - ❖ S2 (LED kikapcsoló gomb) - PA4 és GND közé, külső felhúzással
 - ❖ S3 (LED villogtató gomb) - PB0 és GND közé, külső felhúzással
 - ❖ LED4 (beépített LED) - PB6 vezérli a LED katódját
- A nyomógombokat megszakításban vezéreljük, a megszakítások kiszolgáló függvényeit az előző programhoz hasonlóan definiáljuk (EXTI0_IRQHandler, EXTI1_IRQHandler, EXTI4_IRQHandler)
- A HAL_GPIO_EXTI_Callback visszahívási függvényben a *ledstate* változó 0, 1, vagy 2 értéket vehet fel (0: ki, 1: be, 2: villog)

A GPIO kivezetések konfigurálása

- A **PB6** kivezetést **GPIO_Output** (Push-Pull, alaphelyzetben High szint, alacsony frekvencia) módba állítjuk
- A **PA1**, **PA4**, **PB0** kivezetéseket külső megszakítást fogadó bemenetnek állítjuk (**GPIO_EXTIxx** mód)
- Opciók: lefutó élre érzékeny bemenet, belső felhúzás nélkül, a bemenetekhez az **S1**, **S2** és **S3** nevet rendeltük



F446RE_b4int main.c: GPIO konfigurálás

```
static void MX_GPIO_Init(void) {
    GPIO_InitTypeDef GPIO_InitStructure = {0};
    __HAL_RCC_GPIOC_CLK_ENABLE();           /* GPIO Ports Clock Enable */
    __HAL_RCC_GPIOH_CLK_ENABLE();
    __HAL_RCC_GPIOA_CLK_ENABLE();
    __HAL_RCC_GPIOB_CLK_ENABLE();
    HAL_GPIO_WritePin(LED4_GPIO_Port, LED4_Pin, GPIO_PIN_SET);

    /*Configure PA1, PA4 pins : S1_pin, S2_pin */
    GPIO_InitStructure.Pin = S1_Pin|S2_Pin;
    GPIO_InitStructure.Mode = GPIO_MODE_IT_FALLING;
    GPIO_InitStructure.Pull = GPIO_NOPULL;
    HAL_GPIO_Init(GPIOA, &GPIO_InitStructure);

    /*Configure PB0 pin : S3_pin */
    GPIO_InitStructure.Pin = S3_Pin;
    GPIO_InitStructure.Mode = GPIO_MODE_IT_FALLING;
    GPIO_InitStructure.Pull = GPIO_NOPULL;
    HAL_GPIO_Init(S3_GPIO_Port, &GPIO_InitStructure);

    /*Configure PB6 pin : LED4_Pin */
    GPIO_InitStructure.Pin = LED4_Pin;
    GPIO_InitStructure.Mode = GPIO_MODE_OUTPUT_PP;
    GPIO_InitStructure.Pull = GPIO_NOPULL;
    GPIO_InitStructure.Speed = GPIO_SPEED_FREQ_LOW;
    HAL_GPIO_Init(LED4_GPIO_Port, &GPIO_InitStructure);
}
```

Az `MX_GPIO_Init` függvényt az STM32Cube MX eszköz generálta, az előző oldalon leírt beállítások hatására. Változtatás nélkül használjuk.

F446RE_b4int projekt main.c részlet

```
#include "main.h"
volatile uint8_t ledstate = 0; // 0: off, 1: on, 2: blinking ←

void SystemClock_Config(void);
static void MX_GPIO_Init(void);

void EXTI0_IRQHandler(void) {
    HAL_GPIO_EXTI_IRQHandler(S3_Pin);
}

void EXTI1_IRQHandler(void) {
    HAL_GPIO_EXTI_IRQHandler(S1_Pin);
}

void EXTI4_IRQHandler(void) {
    HAL_GPIO_EXTI_IRQHandler(S2_Pin);
}

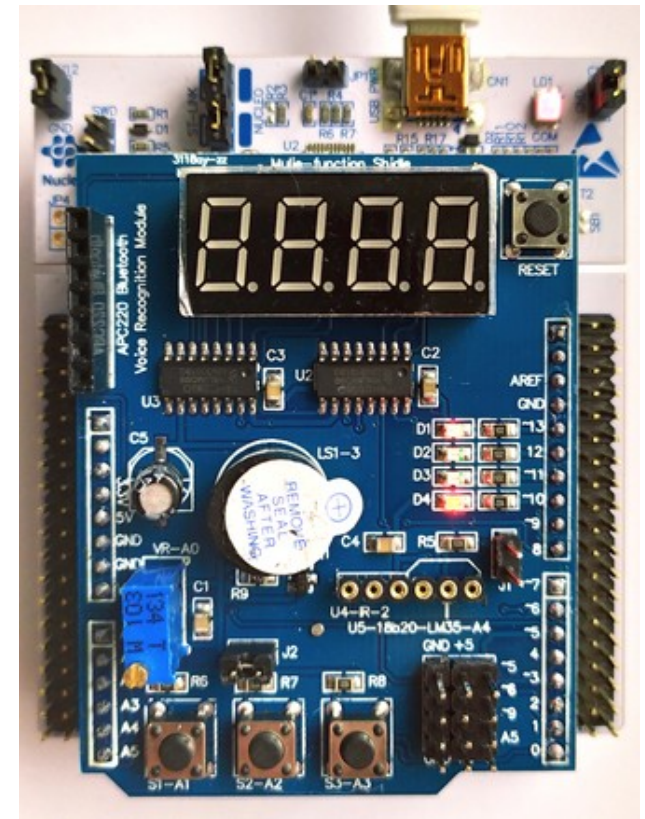
void HAL_GPIO_EXTI_Callback(uint16_t GPIO_Pin) {
    if(GPIO_Pin == S3_Pin)           // S3 (PB0)
        ledstate = 2;               // LED blinking
    else if(GPIO_Pin == S1_Pin)      // S1 (PA1)
        ledstate = 1;               // LED ON
    else                             // S2 (PA4) or other...
        ledstate = 0;               // LED OFF
}
```

F446RE_b4int projekt main.c részlet

```
int main(void) {
    HAL_Init();
    SystemClock_Config();
    MX_GPIO_Init();

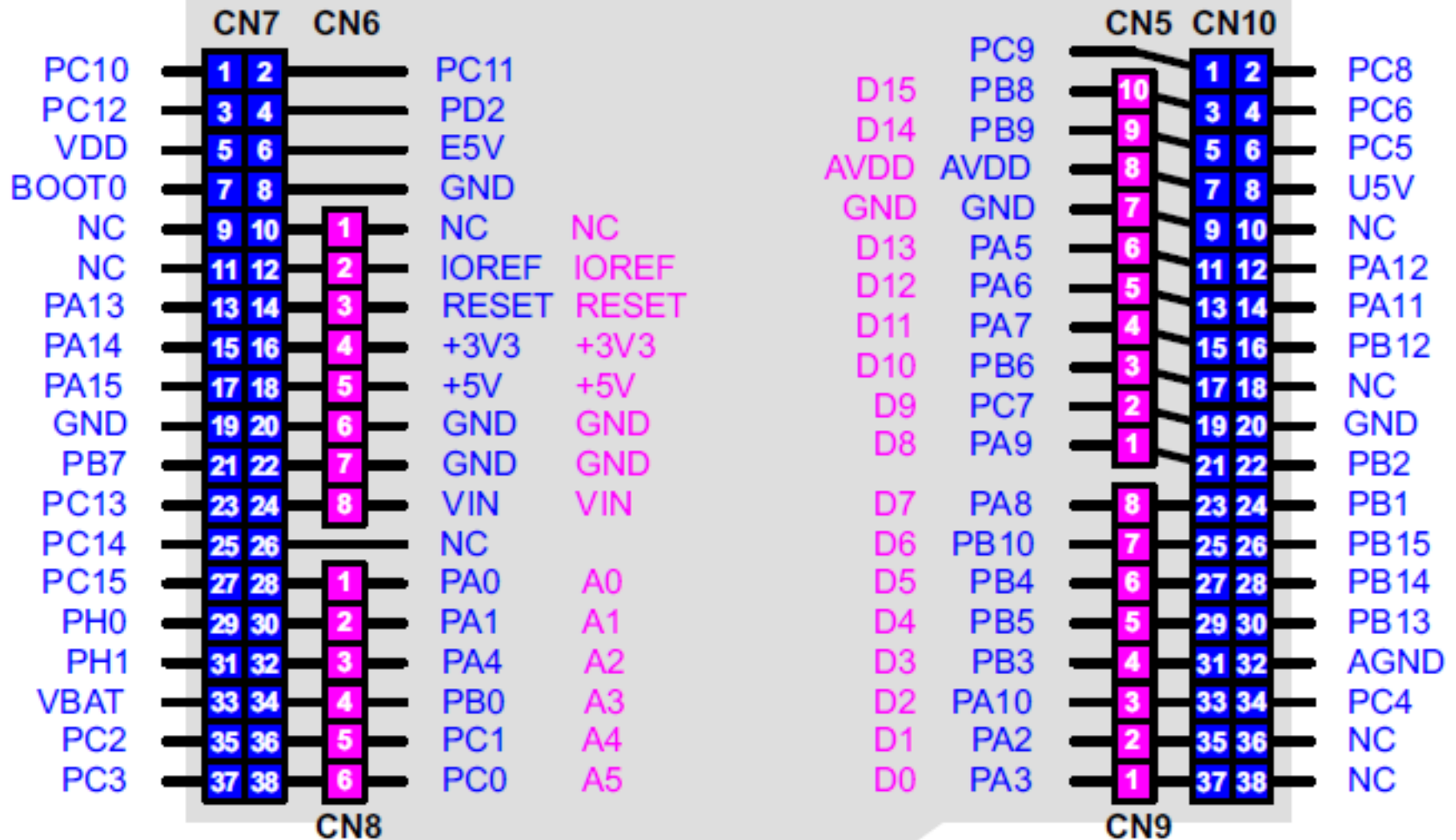
    // S1 - GPIO A1
    HAL_NVIC_SetPriority(EXTI1_IRQn, 0x1, 0);
    HAL_NVIC_EnableIRQ(EXTI1_IRQn);
    // S2 - GPIO A4
    HAL_NVIC_SetPriority(EXTI4_IRQn, 0x0, 0);
    HAL_NVIC_EnableIRQ(EXTI4_IRQn);
    // S3 - GPIO B0
    HAL_NVIC_SetPriority(EXTI0_IRQn, 0x2, 0);
    HAL_NVIC_EnableIRQ(EXTI0_IRQn);

    while (1)
    {
        if (ledstate == 2)
            HAL_GPIO_TogglePin(LED4_GPIO_Port, LED4_Pin);
        else if (ledstate == 1)
            HAL_GPIO_WritePin(LED4_GPIO_Port, LED4_Pin, RESET);
        else
            HAL_GPIO_WritePin(LED4_GPIO_Port, LED4_Pin, SET);
        HAL_Delay(200);
    }
}
```



A LED
lehúzásakor
világít!

NUCLEO-F446RE



Arduino

Morpho

Lab02 projektek STM32F103C8-ra

- Az **STM32F103C8** mikrovezérlőre (Blue pill) is adaptáltuk az előadás mintapéldáit. Itt most csak a hardver eltéréseket soroljuk fel. Ne feledjük, hogy a **PC13** kivezetésre kötött beépített LED ezen a kártyán lehúzáskor világít (OD módba konfiguráltuk)!
- **Lab02/F103_b1int**: a beépített LED ki/bekapcsolása egy nyomógommbal, programmegszakítással. **LED: PC13, B1 gomb: PB10**
- **Lab02/F103_b2int**: a beépített LED ki/bekapcsolása két nyomógommbal, programmegszakítással **LED: PC13, B1: PB10, B2: PB12**
- **Lab02/F103_b3int**: a beépített LED villogtatás ki/bekapcsolása két nyomógommbal, programmegszakítással **LED katód: PC13, B1 gomb: PB10, B2 gomb: PB0**
- **Lab02/F103_b4int**: a beépített LED vezérlése három nyomógommbal, programmegszakítással **LED katód: PC13, S1 gomb: PB10, S2 gomb: PB12, S3 gomb: PB0**

LEGEND

POWER
GROUND
PHYSICAL PIN
PIN NAME
CONTROL
ANALOG
TIMER & CHANNEL
USART
SPI
I2C
CAN BUS
USB
MISC
BOARD HARDWARE
● 5V tolerant
⚡ Not 5V tolerant
~ PWM pin
— Alternate function
⚠ PC13,PC14,PC15: Sink max 3mA, source 0mA, max 2MHz, max 30pF
Absolute MAX 150mA total source/sink for entire CPU
Max ±20mA per pin, ±8mA recommended

THE GENERIC STM32F103 PINOUT DIAGRAM

